

torus 上の 2 次微分方程式 $\ddot{q} + \omega^2 q = 0$ をもつ等式

99-09-29

$$P_{\text{II}} : \frac{d^2\lambda}{dt^2} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\lambda} + \frac{1}{\lambda-1} + \frac{1}{\lambda-t} \right) \left(\frac{d\lambda}{dt} \right)^2$$

$$- \left(\frac{1}{t} + \frac{1}{t-1} + \frac{1}{\lambda-t} \right) \frac{d\lambda}{dt}$$

$$+ \frac{\lambda(\lambda-1)(\lambda-t)}{t^2(t-1)^2} \left(\alpha + \beta \frac{t}{\lambda^2} + \gamma \frac{t-1}{(\lambda-1)^2} + \delta \frac{t(t-1)}{(\lambda-t)^2} \right)$$

$$\begin{array}{l} \lambda = \frac{g(q) - e_1}{e_2 - e_1} \\ t = \frac{e_3 - e_1}{e_2 - e_1} \end{array} \quad \left(\begin{array}{l} g(\omega_j) = e_j \\ \omega_1 = \frac{1}{2}, \omega_2 = \frac{1+\tau}{2} \\ \omega_3 = \frac{\tau}{2} \end{array} \right)$$

$$(2\pi i)^2 \frac{d^2q}{d\tau^2} = \sum_{j=0}^3 \alpha_j g'(q + \omega_j) \quad (\omega_0 = 0)$$

(Fuchs; Manin)

• Picard の解: $(\alpha_0 = \alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0)$

$$q = c_1 + c_2 \tau$$

$(c_1, c_2 : \text{constant})$

• Hamiltonian $H = \frac{1}{2} p^2 - \sum_{j=0}^3 \alpha_j g(q + \omega_j)$

Inozemtsev 系 (ell. CM 系 の 一 種)

$$H = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^l p_j^2 + \frac{g^2}{2} \sum_{\varepsilon, \varepsilon'=\pm 1} \sum_{j \neq k} \beta (\varepsilon q_j + \varepsilon' q_k)$$

$$+ \sum_{a=0}^3 g_a^2 \sum_{j=1}^l \beta (q_j + \omega_a)$$

自励系:

$$\frac{dq_j}{dt} = \{q_j, H\}, \quad \frac{dp_j}{dt} = \{p_j, H\}$$



$$\boxed{\frac{d}{dt} \rightarrow 2\pi i \frac{d}{d\tau}}$$

$$f(u) = f(u|t, \tau)$$

非自励系:

$$2\pi i \frac{dq_j}{d\tau} = \{q_j, H\}, \quad 2\pi i \frac{dp_j}{d\tau} = \{p_j, H\}$$

$$l=1: \text{Manin の 方程式} \quad \left(\sum_{j \neq k} \rightarrow 0 \right)$$

Levin & Olshanetsky ('97)

"Painlevé - Calogero 対応"

Hitchin 系 → 等モード - 変形

構造型 CM 系 (ルート系に付随(てきさん))

- untwisted model ($p, q \in \mathbb{R}^l \supset \Delta$)

$$H = \frac{1}{2} p^2 + \frac{1}{2} \sum_{\alpha \in \Delta} g_{v(\alpha)} f(p \cdot \alpha)$$

- twisted model (D'Hoker & Phong)

$$H = \frac{1}{2} p^2 + \frac{1}{2} \sum_{\alpha \in \Delta} g_{v(\alpha)} f_{v(\alpha)}(q \cdot \alpha)$$

- extended twisted model (Bordner & Sasaki)

B_r, C_r, BC_r

p, q 両方含む

Inozemtsev 系

$$f_v(u) = f(u / \frac{1}{v(\alpha)}, \tau)$$

Lax 対 (\Rightarrow 可積分性)

- Lie 代数の表現空間 (minimal)

(= ルート構成 (--, D'Hoker & Phong))

- Weil 群の表現空間 (実際には Δ が L の軌道を基底とするものを使) のルート構成

(Bordner, et al) "root-type Lax pair"

(\rightarrow 特に Inozemtsev 系の Lax 対がこれ)

"root-type" の Lax 矩陣

$\Delta = A_2, D_2, E_6$ (Δ の半正の $W(D)$ 軌道)

$$L(z) = P + ig \sum_{\alpha \in \Delta} \chi_{(\alpha \cdot q, z)} E(\alpha) \\ + 2ig \sum_{\alpha \in \Delta} \chi_{(\alpha \cdot q, 2z)} E(2\alpha),$$

$$M(z) = D + ig \sum_{\alpha \in \Delta} y_{(\alpha \cdot q, z)} E(\alpha) \\ + 2ig \sum_{\alpha \in \Delta} y_{(\alpha \cdot q, 2z)} E(2\alpha)$$

$\Sigma = \Sigma^{\pm}$ $E(\alpha), E(2\alpha)$: $\Delta \times \Delta$ の \mathbb{Z} (i.e. $\in \text{End}(\mathbb{C}^{\Delta})$)

- $E(\alpha)_{\beta\gamma} = \delta_{\alpha, \beta-\gamma}$
- $E(2\alpha)_{\beta\gamma} = \delta_{2\alpha, \beta-\gamma}$

$\chi(u, z), y(u, z)$: Calogero 方程の解

- $y(u, z) = \frac{\partial \chi(u, z)}{\partial u},$
- $\chi(u, z) y(v, z) - y(u, z) \chi(v, z)$
 $= \chi(u+v, z) (\phi(u) - \phi(v))$
- $\chi(u, z) \chi(-u, z) = \phi(z) - \phi(u)$

$\frac{dq}{dt} = \{q, H\}, \frac{dp}{dt} = \{p, H\} \Rightarrow \frac{dL(z)}{dt} = [L(z), M(z)]$

$\frac{d}{dt} \rightarrow 2\pi i \frac{d}{dz}$: 今 Lax 対が 実モード -
変形と C 9 Lax 方程式は 従う: -

$$2\pi i \frac{dq}{dz} = \{q, H\}, \quad 2\pi i \frac{dp}{dz} = \{p, H\}$$

$$\Rightarrow 2\pi i \frac{\partial L(z)}{\partial z} = [L(z), M(z)] - \frac{\partial M(z)}{\partial z}$$

$T=T_2 \circ L$

$$\chi(u, z) = \frac{\theta_1(z-u) \theta_1'(0)}{\theta_1(z) \theta_1(u)}, \text{ etc.}$$

を従う.

C 9 特徴:

$$2\pi i \frac{\partial \chi(u, z)}{\partial z} + \frac{\partial^2 \chi(u, z)}{\partial u \partial z} = 0$$

(Levin & Olshanetsky)

$$(\quad \chi(u, z) = \frac{\sigma(z-u)}{\sigma(z) \sigma(u)}, \text{ etc. } z \in \mathbb{C} \text{ は適当な複数})$$

主結果 • Inozemtsev 系を含む様々な構型

CM 系の Lax 対 (minimal type / root type)

が、S, 2 が 12, 対応する非自励系 (Manin 系の半長) の Lax 対が 得られる。

• こうして得られる Lax 対は torus $E = \mathbb{C}/\mathbb{Z} + \tau \mathbb{Z}$ 上の 実モード - 变形を 与える。

変形 $P(x-\tau) = T$

Ref: math.QA/9905102