

8.3. 縮退がある場合の摂動論

$$C_{nl}^{(1)} = \frac{\langle \phi_l | V | \phi_n \rangle}{E_n^{(0)} - E_l^{(0)}} \quad (n \neq l)$$

← $E_n^{(0)} = E_l^{(0)}$ (縮退がある) のときは発散
 の注意が必要.

H_0 の固有状態のうち $\phi_{n1}, \phi_{n2}, \dots, \phi_{nN}$ がエネルギー $E_n^{(0)}$ に縮退しているとする。

$$\equiv \phi_{n1}, \phi_{n2}, \dots, \phi_{nN}$$

* 0次 (非摂動) の解として, $\phi_{n1}, \dots, \phi_{nN}$ をとる必要性はない

∴ $\tilde{\phi}_{ni} \equiv \sum_{k=1}^N \alpha_{ki} \phi_{nk} + \dots$ H_0 の固有関数 (エネルギー $E_n^{(0)}$)
 (基底の組みなおし)

→ $\langle \tilde{\phi}_{ni} | V | \tilde{\phi}_{nj} \rangle = 0 \quad (i \neq j)$ という基底をとれば $C^{(1)}$ の発散を回避することができする。

↔ $\langle \tilde{\phi}_{ni} | V | \tilde{\phi}_{nj} \rangle = (\Delta E)_i \delta_{ij}$ とすれば
 エネルギーの1次の補正は $(\Delta E)_i$

∴ $\{ | \phi_{n1} \rangle, \dots, | \phi_{nN} \rangle \}$ で張られる限られた空間内で V を対角化すればよい。

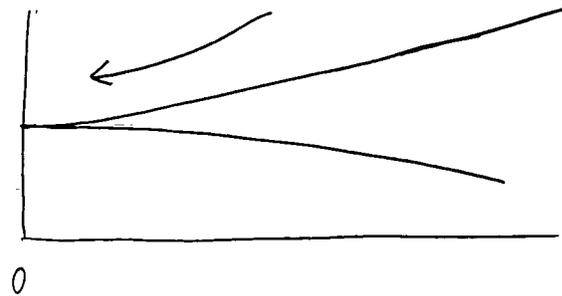
$$\tilde{\phi} = \sum_k \beta_k \phi_{nk}$$

$$\downarrow V \tilde{\phi} = \Delta E \cdot \tilde{\phi}$$

$$\Rightarrow \boxed{\sum_k \langle \phi_{ni} | V | \phi_{nk} \rangle \beta_k = \Delta E \cdot \beta_i}$$

→ この行列を対角化すれば ΔE が求まる

→ 摂動により縮退がとける



$\lambda \rightarrow 0$ としたときに
はめらかにつたか
状態を0次の解に
とる

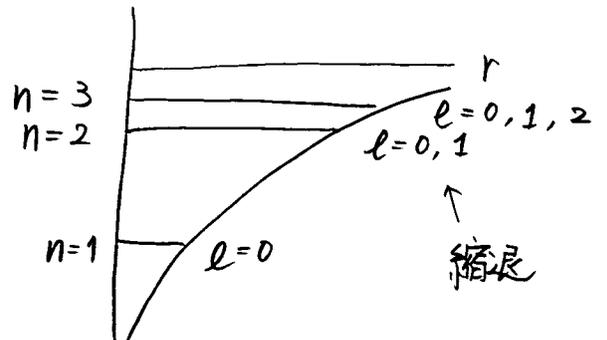
◦ シュタルク効果

水素原子: $H = \frac{p^2}{2m} - \frac{ze^2}{r}$

$$E_n = -\frac{1}{2} mc^2 \cdot \frac{(Z\alpha)^2}{n^2}$$

$$n = 1, 2, \dots$$

$$l = 0, 1, \dots, n-1$$



この水素原子に電場をかける ($E = E \hat{z}$)

$$H \rightarrow H' = \underbrace{\frac{p^2}{2m} - \frac{ze^2}{r}}_{H_0} + \underbrace{eEz}_{\lambda V}$$

基底状態 : $\Delta E = \langle \phi_{1s} | \lambda V | \phi_{1s} \rangle$

$$= \int dr \underbrace{|\phi_{1s}(r)|^2}_{r \rightarrow -r \text{ 不変}} \cdot \underbrace{eEz}_{\text{奇関数}} = 0$$

第1励起状態 : $(l, m) = \boxed{(0, 0)}$
 $(1, 1), \boxed{(1, 0)}, (1, -1)$
 の4つの状態が縮退.

(note) $[eEz, L_z] = 0 \rightarrow L_z$ はよい量子数
 $[\int dr \phi_{nem}^* \phi_{n\pm m'} = 0 \text{ (} n \neq n')]$

(note) $\int dr |\phi_{nem}(r)|^2 \cdot eEz = 0$
 奇関数

$\rightarrow (l, m) = (1, \pm 1)$ はエネルギーは変わらない。

$$\phi_{nem} = \phi_{200} \quad (l=0, m=0)$$

$$\cup \phi_{210} \quad (l=1, m=0)$$

の2つの状態を λV を対角化

$$\langle \phi_{200} | \lambda V | \phi_{200} \rangle = \langle \phi_{210} | \lambda V | \phi_{210} \rangle = 0$$

$$\langle \phi_{200} | \lambda V | \phi_{210} \rangle = \langle \phi_{210} | \lambda V | \phi_{200} \rangle = -3eEa_0$$

\uparrow $(a_0 = \frac{\hbar}{m c \alpha})$
 素原子の波動関数

↷

$$\lambda V = \begin{pmatrix} \langle \phi_{200} | \lambda V | \phi_{200} \rangle & \langle \phi_{200} | \lambda V | \phi_{210} \rangle \\ \langle \phi_{210} | \lambda V | \phi_{200} \rangle & \langle \phi_{210} | \lambda V | \phi_{210} \rangle \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -3eEa_0 \\ -3eEa_0 & 0 \end{pmatrix} = -3eEa_0 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

∪

∴ 2×2 行列を対角化

(note) $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -1 \times \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

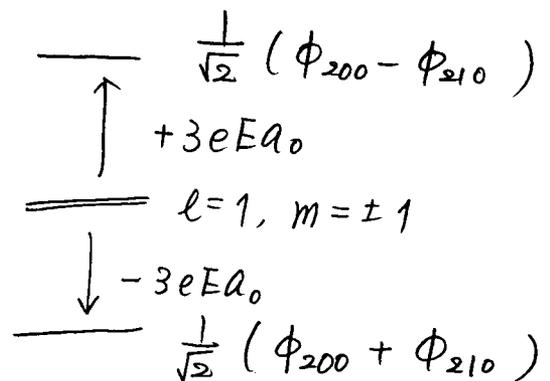
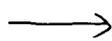
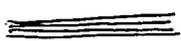
↷

固有値 $\Delta E = -3eEa_0$, 固有ベクトル $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
 $\Delta E = +3eEa_0$, $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

↷

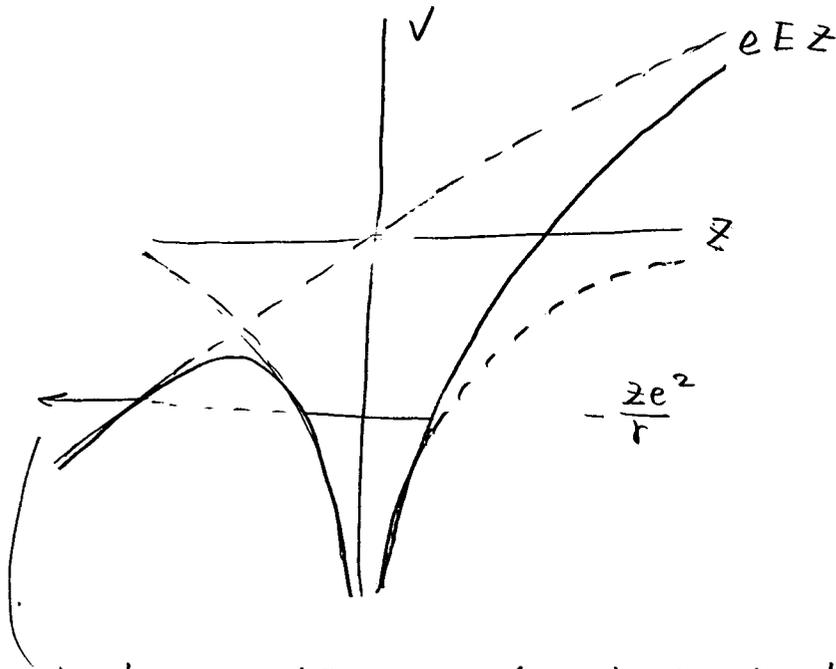
∪

$l=1, m=\pm 1, 0$
 $l=0, m=0$



"シュタルク効果"

(note) 電場が強い場合



ト>軌道イ>化 (auto ionization)
自動イ>化

9. 変分法

ハミルトニアン H を $H = H_0 + \lambda V$ に分けられる
時に有効 (← 摂動の高次項の見積りは大変)。

• 変分原理

任意の規格化された波動関数に対して

$$\langle \Psi | H | \Psi \rangle \geq E_0$$

\uparrow
H の最小固有値
(基底状態のエネルギー)

(証明)

$$|\Psi\rangle = \sum_n c_n |\phi_n\rangle \quad \text{と展開}$$

\uparrow
H の固有関数

$$H |\phi_n\rangle = E_n |\phi_n\rangle$$

$$\downarrow \quad \langle \Psi | H | \Psi \rangle = \sum_n |c_n|^2 E_n \geq \underbrace{\sum_n |c_n|^2}_{=1} E_0 = E_0$$

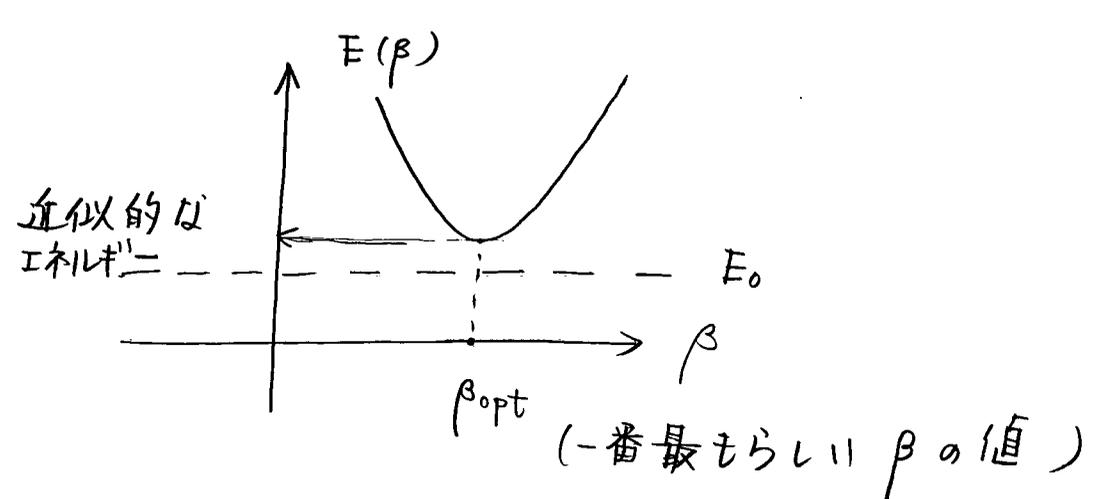
\nearrow
 $E_n \geq E_0$

\uparrow
 $\langle \Psi | \Psi \rangle = 1$

試行関数 $\psi(x, \beta)$ を用意する。
↑
パラメータ

$$E(\beta) = \frac{\langle \psi(\beta) | H | \psi(\beta) \rangle}{\langle \psi(\beta) | \psi(\beta) \rangle} \geq E_0$$

左辺がなるほど小さくなるように β を選べば、最も基底状態に近い解が得られる。



$$\frac{\partial E(\beta)}{\partial \beta} = 0 \quad \text{となる点を選ぶ。}$$

(具体的な例)

$$H = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 + \alpha x^4 \quad \text{の基底状態を求める。}$$

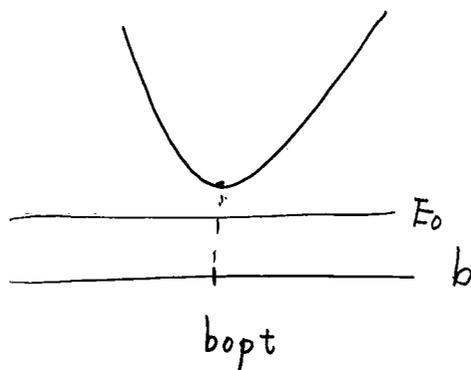
$\alpha \rightarrow$ 小 の時は摂動論。 α が小さくない時は摂動論は困難。

試行関数として (例えば)

$$\psi(x) = (\pi b)^{-1/4} e^{-\frac{x^2}{2b^2}} \quad (\text{調和振動子と
同じ型の波動関数})$$

を仮定。

$$\rightarrow E(b) = \frac{\langle \psi | H | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} = \frac{\hbar^2}{4m b^2} + \frac{m\omega^2}{4} b^2 + \frac{3\alpha}{4} b^4$$



- 2次の微分方程式を解く代わりに
(少数の) パラメータの最適化 (計算がより簡単)
- 近似の質はどのような試行関数を用意したか
による

。 レイリー・リッツ法

$$\Psi = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \phi_n \quad (\text{完全系による展開} \rightarrow \text{exact})$$

$$\rightarrow \Psi = \sum_{n=1}^N c_n \phi_n \quad \text{有限個数で基底を打ち切り} \\ (\text{数値計算で必要})$$

有限個数で完全系を切断 (truncate)
→ 近似的な解

展開係数 $\{c_n\}$ を変分パラメータとして変分原理を適用: $\frac{\langle \Psi | H | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle}$

展開係数 $\{c_n\}$ を決定する (レイリー・リッツ法)。 $\frac{\langle \Psi | H | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle}$ がなるべく小さくなるように

$$\{c_n\} \rightarrow \{c_n + \delta c_n\} \quad \text{と変化する時に} \quad \frac{\langle \Psi | H | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle}$$

が $\{ \delta c_n \}$ の 1 次範囲で不変。

$$0 = \delta \frac{\langle \Psi | H | \Psi \rangle}{\langle \Psi | \Psi \rangle} = \frac{\sum_{n,n'} (c_n^* + \delta c_n^*) (c_{n'} + \delta c_{n'}) \langle \phi_n | H | \phi_{n'} \rangle}{\sum_n |c_n + \delta c_n|^2} \\ - \frac{\sum_{n,n'} c_n^* c_{n'} \langle \phi_n | H | \phi_{n'} \rangle}{\sum_n |c_n|^2}$$

$$\text{(note)} \quad \frac{1}{\sum_n |c_n + \delta c_n|^2} \sim \frac{1}{\sum_n |c_n|^2 + \delta c_n^* c_n + \delta c_n c_n^*}$$

$$\sim \frac{1}{\sum_n |c_n|^2} \left(1 - \frac{\sum_n \delta c_n^* c_n}{\sum_n |c_n|^2} - \frac{\sum_n \delta c_n c_n^*}{\sum_n |c_n|^2} \right)$$

