

(復習)

波動関数  $\psi(r, t)$

→ 演算子の期待値

$$\langle \hat{A} \rangle = \int dV \psi^*(r, t) \hat{A} \psi(r, t)$$

フーリエ変換  $\tilde{\psi}(p, t) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{3/2}} \int dV \psi(r) e^{-i p \cdot r / \hbar}$

$$\langle \hat{A} \rangle = \int d\tilde{p} \tilde{\psi}^*(p, t) \hat{A} \tilde{\psi}(p, t)$$

量子力学

- 演算子  $\hat{A}$
- 波動関数  $\psi(r, t)$  又は  $\tilde{\psi}(p, t)$

$$\hat{A} \phi_n(r) = A_n \phi_n(r)$$

固有関数

eigen-function

固有値

eigen-value

特にハミルトニアン演算子  $\hat{H}$  の固有値と固有関数

$$(AB)^T = B^T A^T$$

$$[(AB)^T]_{ij} = [(AB)_{ji}]^* = \sum_k (B^T)_{ik} (A^T)_{kj} = (B^T A^T)_{ij}$$

## 2.4. 演算子のエルミート共役とオブザーバブル

$$A_{12} \equiv \int d\mathbf{r} \psi_1^*(\mathbf{r}, t) \hat{A} \psi_2(\mathbf{r}, t) = \int d\mathbf{p} \tilde{\psi}_1^*(\mathbf{p}, t) \hat{A} \tilde{\psi}_2(\mathbf{p}, t)$$

を考える。  $\rightarrow \hat{A}$  の「行列要素」

すなわち 演算子  $\leftrightarrow$  行列

エルミート共役  $\hat{A}^T$

$$(\hat{A}^T)_{ij} \equiv A_{ji}^*$$

$$(A^T)_{12} = \left( \int d\mathbf{r} \psi_2^*(\mathbf{r}, t) \hat{A} \psi_1(\mathbf{r}, t) \right)^*$$

エルミート演算子  $\hat{A}^T = \hat{A}$

このとき  $\langle \hat{A} \rangle_{11} = \int d\mathbf{r} \psi_1^*(\mathbf{r}, t) \hat{A} \psi_1(\mathbf{r}, t)$

$$\langle \hat{A}^T \rangle_{11} = \left( \int d\mathbf{r} \psi_1^*(\mathbf{r}, t) \underbrace{\hat{A}^T}_{\hat{A}} \psi_1(\mathbf{r}, t) \right)^*$$

$$= \langle \hat{A} \rangle_{11}^*$$

$\rightarrow$  期待値は常に実数。

$\downarrow$  観測可能量 (オブザーバブル)

$\rightarrow$  エルミート演算子を用いて記述。

(note)

$$\begin{aligned}
 (\hat{p}^\dagger)_{12} &= \left[ \int d\mathbf{r} \psi_2^*(\mathbf{r}, t) \left( \frac{\hbar}{i} \nabla \right) \psi_1(\mathbf{r}, t) \right]^* \\
 &= \int d\mathbf{r} \psi_2(\mathbf{r}, t) \left( -\frac{\hbar}{i} \nabla \right) \psi_1^*(\mathbf{r}, t) \\
 &= \int d\mathbf{r} \psi_1^*(\mathbf{r}, t) \underbrace{\left( \frac{\hbar}{i} \nabla \right)}_{\parallel} \psi_2(\mathbf{r}, t) = \hat{p}_{12}
 \end{aligned}$$

↑ 部分積分

$\left( \frac{\hbar}{i} \nabla \right)^\dagger$

すなわち  $\hat{p}^\dagger = \hat{p}$  :  $\hat{p}$  はエルミート演算子

同様に  $\hat{r}^\dagger = \hat{r}$

### 2.5. 演算子の交換関係

演算子の積も演算子  $\hat{C} \equiv \hat{A} \hat{B}$

$$\hat{C} \psi = \hat{A} \hat{B} \psi = \hat{A} \underbrace{(\hat{B} \psi)}_{\parallel \phi} = \hat{A} \phi$$

一般に  $\hat{A} \hat{B} \neq \hat{B} \hat{A}$

(例として)

$$\begin{aligned}
 \hat{p} \cdot \hat{r} \psi(\mathbf{r}) &= \hat{p} \cdot (\mathbf{r} \psi(\mathbf{r})) = \frac{\hbar}{i} \nabla \cdot (\mathbf{r} \psi(\mathbf{r})) \\
 &= \frac{\hbar}{i} (\psi(\mathbf{r}) + \mathbf{r} \cdot \nabla \psi(\mathbf{r}))
 \end{aligned}$$

$$\hat{r} \cdot \hat{p} \psi(\mathbf{r}) = \hat{r} \cdot \frac{\hbar}{i} (\nabla \psi(\mathbf{r})) = \frac{\hbar}{i} \mathbf{r} \cdot \nabla \psi(\mathbf{r})$$

$$\begin{aligned} \downarrow (\hat{A} + \hat{B})^2 &= (\hat{A} + \hat{B})(\hat{A} + \hat{B}) \\ &= \hat{A}^2 + \hat{A}\hat{B} + \hat{B}\hat{A} + \hat{B}^2 \quad \neq \hat{A}^2 + 2\hat{A}\hat{B} + \hat{B}^2 \end{aligned}$$

### 交換関係

$$[\hat{A}, \hat{B}] = \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$$

$$(note) \quad [\hat{B}, \hat{A}] = -[\hat{A}, \hat{B}]$$

$$\begin{aligned} \text{例) } [\hat{x}_i, \hat{p}_j] \psi(r, t) &= (\hat{x}_i \hat{p}_j - \hat{p}_j \hat{x}_i) \psi(r, t) \\ &= (\hat{x}_i \cdot \frac{\hbar}{i} \partial_j - \frac{\hbar}{i} \partial_j \hat{x}_i) \psi \\ &= \frac{\hbar}{i} x_i (\partial_j \psi) - \frac{\hbar}{i} \partial_j (x_i \psi) \\ &= \frac{\hbar}{i} \cancel{x_i} (\partial_j \psi) - \frac{\hbar}{i} (\delta_{i,j} \psi + \cancel{x_i} \partial_j \psi) \\ &= i\hbar \delta_{i,j} \psi \end{aligned}$$

任意の波動関数  $\psi$  に対してこれが成り立つ。

$$[\hat{x}_i, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{i,j}$$

$$[\hat{p}_i, \hat{x}_j] = \frac{\hbar}{i} \delta_{i,j}$$

「正準交換関係」

$$\begin{aligned} \text{(note)} \quad [\hat{A}, \hat{B}\hat{C}] &= ABC - BCA \\ &= (AB - \underline{BA})C - B(\underline{CA} - AC) \\ &= [A, B]C + B[A, C] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \curvearrowright \quad [\hat{p}, \hat{x}^2] &= \hat{x} [\hat{p}, \hat{x}] + [\hat{p}, \hat{x}] \hat{x} = \frac{2\hbar}{i} \hat{x} \\ [\hat{p}, \hat{x}^3] &= \hat{x}^2 [\hat{p}, \hat{x}] + [\hat{p}, \hat{x}^2] \hat{x} = \frac{3\hbar}{i} \hat{x}^2 \\ [\hat{p}, \hat{x}^n] &= \frac{\hbar}{i} n \hat{x}^{n-1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{(note)} \quad [\hat{p}, \hat{x}^n] \psi &= \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} (\hat{x}^n \psi) - \hat{x}^n \left( \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} \psi \right) \\ &= \frac{\hbar}{i} \cdot n \hat{x}^{n-1} \psi \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \curvearrowright \quad [\hat{p}, f(\hat{x})] &= [\hat{p}, \sum_n \frac{1}{n!} f^{(n)}(0) \hat{x}^n] \\ &= \frac{\hbar}{i} \sum_n \frac{f^{(n)}(0)}{n!} \cdot n \hat{x}^{n-1} \\ &= \frac{\hbar}{i} f'(\hat{x}) \end{aligned}$$

$$\sim e^{\hat{A}} e^{\hat{B}} = e^{\hat{A} + \hat{B} + \frac{1}{2} [\hat{A}, \hat{B}]}$$

ハイカー・ファインマン・ハクスドルフの公式

→ レポート問題

## 2.6. 不確定性關係

$$\begin{cases} \langle x \rangle = \int dr \psi^*(r, t) x \psi(r, t) \\ \langle p_x \rangle = \int dr \psi^*(r, t) \left( \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} \right) \psi(r, t) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \psi_x(r, t) &\equiv (\hat{x} - \langle x \rangle) \psi(r, t) \\ &= (x - \langle x \rangle) \psi(r, t) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \psi_p(r, t) &\equiv (\hat{p}_x - \langle p_x \rangle) \psi(r, t) \\ &= \left( \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} - \langle p_x \rangle \right) \psi(r, t) \end{aligned}$$

と訂正。  $\int dr \psi^*(r, t) \psi(r, t) = 1.$

$$\begin{aligned} &\int dr \psi_x^*(r, t) \psi_x(r, t) \\ &= \int dr \psi^*(r, t) \underbrace{(x - \langle x \rangle)^2}_{\text{"}} \psi(r, t) \\ &= \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2 = (\Delta x)^2 \end{aligned}$$

$x$  の分散

↓

$$(\Delta x)(\Delta p_x) \geq \frac{\hbar}{2}$$

「不確定性関係」

位置と運動量を同時に決めることはできない。

例)  $\psi(x, t) = e^{i p x / \hbar - i E t / \hbar}$

$$\hat{p} \psi(x, t) = p \psi(x, t)$$

$$\hat{p}^2 \psi(x, t) = p^2 \psi(x, t)$$

$$\rightarrow \Delta p_x = 0$$

$e^{i p x / \hbar}$  は  $-\infty \leq x \leq \infty$   
の範囲で「広がり」がある。

一般化:  $[\hat{A}, \hat{B}] = i \hat{C}$  a とき

$$(\Delta A)(\Delta B) \geq \frac{|\langle \hat{C} \rangle|}{2}$$

四  $[\hat{A}, \hat{B}] = 0$  a とき  $(\Delta A)(\Delta B) = 0$

→ A と B を同時に決めることができる。

↔ 演算子  $\hat{A}$ ,  $\hat{B}$  の両方の固有状態

$$\hat{A} \psi_{AB}(r, t) = A \psi_{AB}(r, t)$$

$$\hat{B} \psi_{AB}(r, t) = B \psi_{AB}(r, t)$$

「同時固有状態」

cf. ハミルトニアン  $\hat{H}$  の対称性