



位置演算子  $\hat{r}$   
運動量  $\hat{p}$  の固有状態  $\rightarrow \hat{r}|r\rangle = r|r\rangle$   
 $\hat{p}|p\rangle = p|p\rangle$

(note)  $\langle r|\hat{r}^\dagger = \langle r|\hat{r} = \langle r|r$   
 $\langle p|\hat{p}^\dagger = \langle p|p$

$\psi(r, t) = \langle r|\psi(t)\rangle$  と解釈する。

$\rightarrow \psi^*(r, t) = \langle r|\psi(t)\rangle^* = \langle \psi(t)|r\rangle$

同様に  $\tilde{\psi}(p, t) = \langle p|\psi(t)\rangle, \tilde{\psi}^*(p, t) = \langle \psi(t)|p\rangle$

抽象的な状態ベクトル  $|\psi\rangle$  を  $|r\rangle$  や  $|p\rangle$  と内積をとって具象化: 「表示をとる」

$\hat{r}\psi(r, t) = r\psi(r, t)$

$\leftrightarrow \langle r|\hat{r}|\psi(t)\rangle = r\langle r|\psi(t)\rangle = r\psi(r, t)$

運動量の固有状態

$\psi_p(r) = \langle r|p\rangle = \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} e^{i\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}/\hbar}$

(note)  $\frac{\hbar}{i}\nabla\psi_p(r) = p\psi_p(r)$

$\int d\mathbf{r} \psi_{p'}^*(r)\psi_p(r) = \delta(\mathbf{p}-\mathbf{p}')$

$\delta(p_x - p_x')\delta(p_y - p_y')\delta(p_z - p_z')$

同様

$$\psi_r(p) = \langle p | r \rangle = \langle r | p \rangle^* = \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} e^{-i p \cdot r / \hbar}$$

(note)  $\hat{r} \psi_r(p) = i\hbar \nabla_p \psi_r(p) = r \psi_r(p)$

$$\int dP \psi_r^*(P) \psi_r(P) = \delta(r - r')$$

(note)  $\langle p | \psi \rangle = \int d^3r \langle p | r \rangle \langle r | \psi \rangle$

$$= \frac{1}{\sqrt{(2\pi\hbar)^3}} \int d^3r e^{-i p \cdot r / \hbar} \psi(r)$$

フーリエ変換

$$\langle \psi | \phi \rangle = \int d^3r \underbrace{\langle \psi | r \rangle}_{\psi^*(r)} \underbrace{\langle r | \phi \rangle}_{\phi(r)} = \int d^3p \underbrace{\langle \psi | p \rangle}_{\tilde{\psi}^*(p)} \underbrace{\langle p | \phi \rangle}_{\tilde{\phi}(p)}$$

$$\langle \psi | \hat{A} | \phi \rangle \rightarrow \langle \phi | \hat{A}^\dagger | \psi \rangle^* = \langle \psi | \hat{A} | \phi \rangle$$

$$\langle \psi | \hat{A} \hat{B} | \phi \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \phi_B \rangle$$

||  
| $\phi_B$  $\rangle$

$$\rightarrow \langle \phi_B | \hat{A}^\dagger | \psi \rangle = \langle \phi | (\hat{A}\hat{B})^\dagger | \psi \rangle$$

$$\langle \phi | \hat{B}^\dagger \hat{A}^\dagger | \psi \rangle = \langle \phi | (\hat{A}\hat{B})^\dagger | \psi \rangle$$

$$\Rightarrow \boxed{(\hat{A}\hat{B})^\dagger = \hat{B}^\dagger \hat{A}^\dagger}$$

同様  $(\hat{A} + \hat{B})^\dagger = \hat{A}^\dagger + \hat{B}^\dagger$

$$(c\hat{A})^\dagger = c^* \hat{A}^\dagger$$

## 2.8. エルミート演算子の固有状態と完全正規直交性

エルミート演算子  $\hat{A}$  :  $\hat{A}^\dagger = \hat{A}$

$$\hat{A} |\psi_n\rangle = A_n |\psi_n\rangle$$

(1) 固有値  $A_n$  は実数

$$\langle \psi_n | \hat{A}^\dagger = A_n^* \langle \psi_n |$$

$$\langle \psi_n | \hat{A}$$

↓

$$\langle \psi_n | \hat{A} |\psi_n\rangle = A_n^* \langle \psi_n | \psi_n \rangle$$

$$A_n \langle \psi_n | \psi_n \rangle \rightarrow A_n = A_n^*$$

(2) 固有状態は正規直交 :  $\langle \psi_n | \psi_{n'} \rangle = \delta_{n,n'}$

$$\langle \psi_{n'} | \hat{A} |\psi_n\rangle = A_n \langle \psi_{n'} | \psi_n \rangle$$

$$A_{n'} \langle \psi_{n'} | \psi_n \rangle$$

$n \neq n'$  のとき,  $A_n \neq A_{n'}$  とすると  $\langle \psi_{n'} | \psi_n \rangle = 0$

$n = n'$  のとき, 規格化条件より  $\langle \psi_n | \psi_n \rangle = 1$ .

(note)  $n \neq n'$  で  $A_n = A_{n'}$  としてもエルミートの直交化を行うことで同様の議論が可.

$$|r\rangle = \int dr' |r'\rangle \underbrace{\langle r'|r\rangle}_{\delta(r-r')} = |r\rangle$$

No

(3) 完全性  $\sum_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n| = 1$  ("完全系をばさる")

$$|\psi\rangle = \sum_n c_n |\psi_n\rangle \quad \text{と書ける}$$

$\leftrightarrow \hat{A}$  で表される物理量を観測したとき、  
確率  $|c_n|^2$  で  $A_n$  を観測。

いづれかの値が観測される確率:  $\sum_n |c_n|^2$

$$\rightarrow \sum_n |c_n|^2 = 1$$

「観測されない」値は定義できない。

(note)  $\langle \psi_n | \psi \rangle = \sum_{n'} c_{n'} \underbrace{\langle \psi_n | \psi_{n'} \rangle}_{\delta_{n,n'}} = c_n$

$$\downarrow \quad 1 = \sum_n c_n^* c_n = \sum_n \langle \psi | \psi_n \rangle \langle \psi_n | \psi \rangle$$

$$\downarrow \quad \sum_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n| = 1$$

$\rightarrow$  任意の波動関数は完全系で展開できる

(note)  $\langle \psi | \phi \rangle = \langle \psi | \left( \sum_n |\psi_n\rangle \langle \psi_n| \right) | \phi \rangle$   
 $= \sum_n \langle \psi | \psi_n \rangle \langle \psi_n | \phi \rangle$

特に  $\hat{A} \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$  とすると

$$1 = \int dr |r\rangle \langle r| = \int dP |P\rangle \langle P|$$

(note)  $\langle \psi | \phi \rangle = \int dr \langle \psi | r \rangle \langle r | \phi \rangle = \int dr \psi^*(r) \phi(r)$

## 2.9 シュレ-ディンガー-描像とハイゼンベルグ描像

時間に依存する S.-eq:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$$

系の「時間発展」を記述'

$V$  が時間に依らないとき,

$$|\psi(t)\rangle = \underbrace{e^{-i\hat{H}t/\hbar}}_{\text{時間発展演算子}} |\psi(0)\rangle$$

$$\text{時間発展演算子} \equiv \hat{U}(t)$$

(note)  $\hat{U}^\dagger(t) = e^{i\hat{H}t/\hbar}$

$$\hat{U}(t) \hat{U}^\dagger(t) = \hat{U}^\dagger(t) \hat{U}(t) = 1$$

$$\hat{U}^\dagger(t) = \hat{U}^{-1}(t) \quad \text{「ユニタリ演算子」}$$

- 一般に  
( $V$  が  $t$  に依存して)

$$|\psi(t)\rangle = \hat{U}(t) |\psi(0)\rangle$$

$$\rightarrow \boxed{i\hbar \frac{d\hat{U}}{dt} = \hat{H} \hat{U}}$$

演算子  $\hat{A}$  の期待値

$$\begin{aligned} \langle \hat{A} \rangle(t) &= \langle \psi(t) | \hat{A} | \psi(t) \rangle \\ &= \langle \psi(0) | \hat{U}^{-1} \hat{A} \hat{U} | \psi(0) \rangle \end{aligned}$$

$\hat{A}$  は変化せず,  $|\psi\rangle$  が時間変化: 「シュレ-ディンガー-描像」

$$[\hat{H}, e^{\pm i\hat{H}t/\hbar}] = 0$$

$$- \text{さて, } \langle \hat{A} \rangle(t) = \langle \psi(0) | \underbrace{\hat{U}^\dagger \hat{A} \hat{U}}_{\text{III}} | \psi(0) \rangle$$

$$\hat{A}_H(t)$$

とみると,  $|\psi\rangle$  は変化せず, 演算子  $\hat{A}$  が時間変化  
「ハイゼンベルグ描像」

$$i\hbar \frac{d}{dt} \hat{A}_H(t) = i\hbar \left( \frac{d\hat{U}^\dagger}{dt} \hat{A} \hat{U} + \hat{U}^\dagger \hat{A} \frac{d\hat{U}}{dt} \right)$$

$$= -\hat{U}^\dagger \hat{H} \hat{A} \hat{U} + \hat{U}^\dagger \hat{A} \hat{H} \hat{U}$$

$$= -\hat{H} \hat{A}_H(t) + \hat{A}_H(t) \hat{H}$$

$$= [\hat{A}_H(t), \hat{H}] = \hat{U}^\dagger [\hat{A}, \hat{H}] \hat{U}$$

$$[e^{\pm i\hat{H}t/\hbar}, \hat{H}] = 0$$

「ハイゼンベルグ方程式」

$$[\hat{H}, \hat{A}] = 0 \text{ のとき, } i\hbar \frac{d}{dt} \hat{A}_H(t) = 0$$

$$\rightarrow \hat{A}_H(t) = \hat{A}_H(0)$$

$\rightarrow A$  は保存量