

# Double Field Theory における最近の発展

酒谷 雄峰

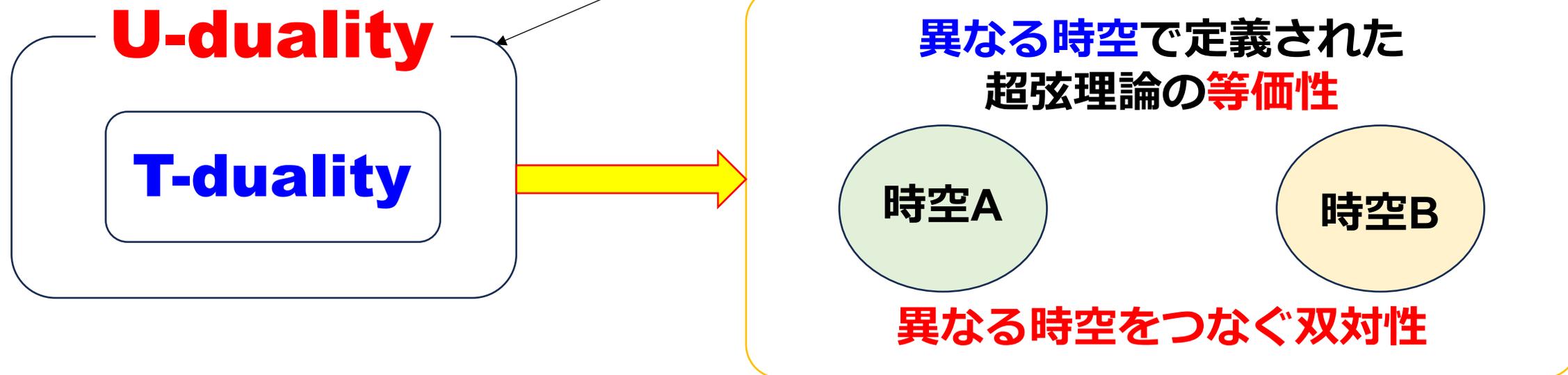
(京都府立医科大学)

学会シンポジウム「近年における弦双対性の広がり」 20pS1-2

シンポジウム  
のタイトル

# 「近年における**弦双対性**の広がり」

## 超弦理論における**双対性**



# 「近年における弦双対性の広がり」

## シンポジウムのテーマ

- **Double field theory**      **T-dual**
- **Exceptional field theory**      **U-dual**       私がレビューを担当
- 超弦理論の**可積分変形**       吉田健太郎さん  
坂本純一くん
- ブレーン統一理論       初田真知子さん
- 一般化されたT双対性       佐藤勇二さん

# 私の話の流れ

**Double field theory (DFT)** ってどんな理論？

**Exceptional field theory (ExFT)** への拡張



これらの定式化がどのように**応用**されているか

- **Non-geometric backgrounds**
- 一般化双対性, **SUGRA**のコンパクト化

# 注意

40分+5分 ということで、

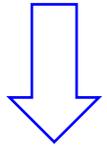
**DFT** について**手っ取り早く**伝えることを目指します。

⇒ **歴史的な流れ**, **深い思想**などは**無視**します。

**正確ではない表現**もつかいます...

# 超弦理論

**M理論・type IIA/IIB超弦理論**



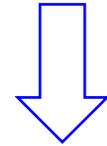
低エネルギー有効理論

**11D SUGRA**

**10D Type IIA SUGRA**

**10D Type IIB SUGRA**

**type I/heterotic超弦理論**



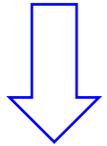
低エネルギー有効理論

**10D type I SUGRA**

**10D heterotic SUGRA**

# 超弦理論

M理論・type IIA/IIB超弦理論



低エネルギー有効理論

**11D SUGRA**

**10D Type IIA SUGRA**

**10D Type IIB SUGRA**

**ここでのU-duality**

type I/heterotic超弦理論



低エネルギー有効理論

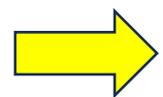
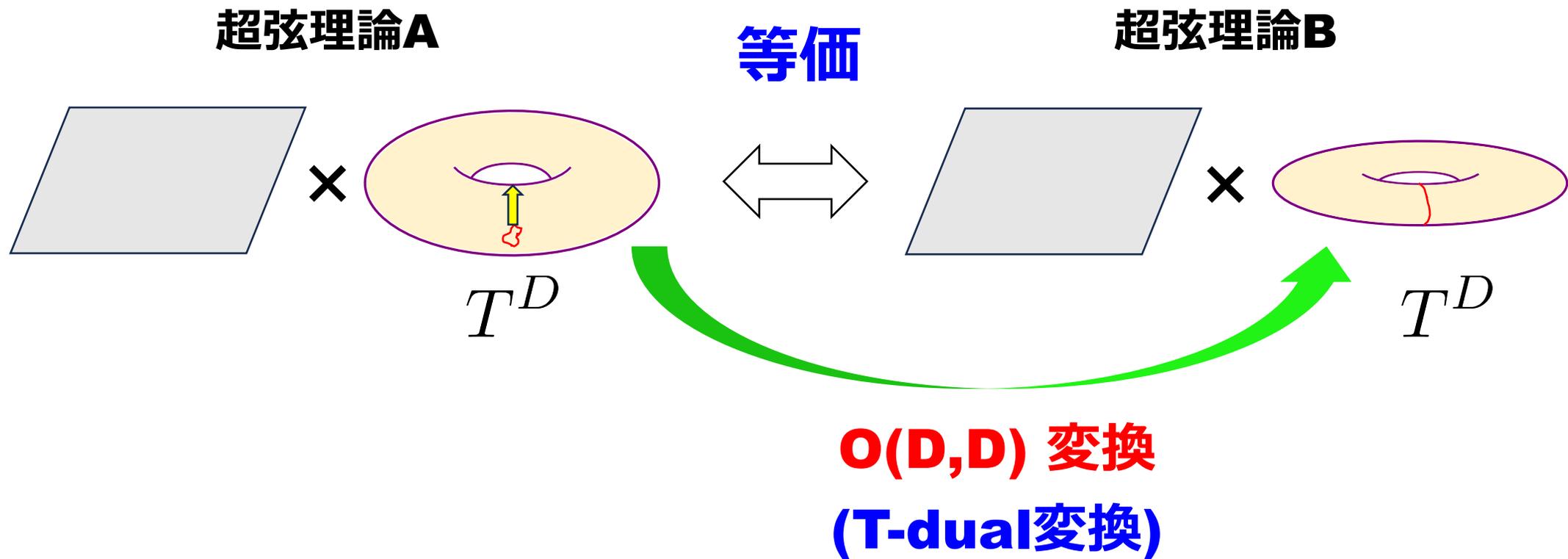
**10D type I SUGRA**

**10D heterotic SUGRA**

前半

**DFT, ExFT のレビュー**

# T-duality について簡単に復習



**SUGRA**レベルで **O(D,D) T-duality** はどう現れるか?

# 10次元SUGRA作用 (NS-NS部分)

$$H_3 = dB_2$$

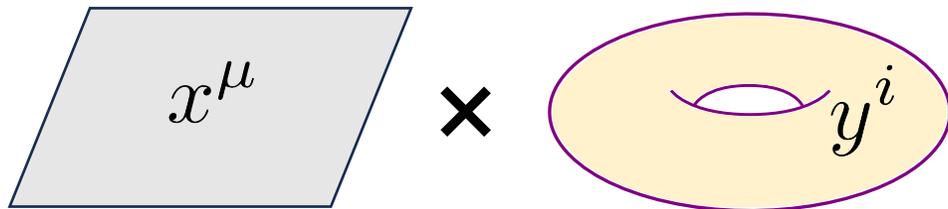
$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

**O(D,D) 対称性は存在しない**

**KK reduction を仮定**  $\rightarrow$  **global O(D,D) 対称性**

$$\Phi(x^\mu, \cancel{y^i})$$

**D**



超弦理論の**T-duality**に対応

どんな変換?

# まずは $O(D,D)$ 群について

$$C \eta C^t = \eta \quad \eta = (\eta_{MN}) = \begin{pmatrix} 0 & \delta_m^n \\ \delta_n^m & 0 \end{pmatrix} \quad \text{2D} \times \text{2D}$$

$$\eta = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} +1 & & \\ & \ddots & \\ & & +1 \end{matrix}} & \\ & \boxed{\begin{matrix} -1 & & \\ & \ddots & \\ & & -1 \end{matrix}} \end{pmatrix}$$

**D個** **D個**

$$g_{mn} \quad B_{mn} \quad \phi$$

**O(D,D)対称性**を  
見やすくするため  
組み直し



**一般化計量**

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$

**T-duality**  
不変なdilatons

$$e^{-2d} = e^{-2\phi} \sqrt{|\det g_{mn}|}$$

$$\mathcal{H} \eta \mathcal{H}^t = \eta$$

**$O(D,D)$ の元**

**一般化計量**

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$

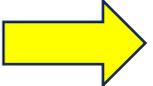
**T-duality  
不変なdilaton**

$$e^{-2d} = e^{-2\phi} \sqrt{|\det g_{mn}|}$$

**O(D,D)変換**

$$\mathcal{H}_{MN} \rightarrow C_M^P C_N^Q \mathcal{H}_{PQ}$$

$$d \rightarrow d$$

  $g_{mn}$   $B_{mn}$   $\phi$  の **O(D,D)変換則**

$$C_M^N = \begin{pmatrix} 1 - e_i & e_i \\ e_i & 1 - e_i \end{pmatrix} \in O(D, D)$$

$i$ - $i$  成分のみ 1

# Buscher rule

[Buscher '87]

$$g'_{ab} = g_{ab} - \frac{g_{az} g_{bz} - B_{az} B_{bz}}{g_{zz}}, \quad g'_{az} = \frac{B_{az}}{g_{zz}}, \quad g'_{zz} = \frac{1}{g_{zz}},$$
$$B'_{ab} = B_{ab} - \frac{B_{az} g_{bz} - g_{az} B_{bz}}{g_{zz}}, \quad B'_{az} = \frac{g_{az}}{g_{zz}}, \quad e^{2\phi'} = \frac{e^{2\phi}}{g_{zz}}.$$



**global  $O(D,D)$ 変換は超弦理論のT-dualityに対応**

# **O(D,D)群**には他にどんな変換が含まれているか?

線形な座標変換  $x^m \rightarrow (\Lambda^{-1})^m_n x^n$

**1. GL(D)変換**  $C_M^N = \begin{pmatrix} \Lambda_m^n & 0 \\ 0 & (\Lambda^{-1})^m_n \end{pmatrix} \left\{ \begin{array}{l} g_{mn} \rightarrow \Lambda_m^p \Lambda_n^q g_{pq} \\ B_{mn} \rightarrow \Lambda_m^p \Lambda_n^q B_{pq} \end{array} \right.$

**2. B-shift**  $C_M^N = \begin{pmatrix} \delta_m^n & \omega_{mn} \\ 0 & \delta_n^m \end{pmatrix} \left\{ \begin{array}{l} g_{mn} \rightarrow g_{mn} \\ B_{mn} \rightarrow B_{mn} + \omega_{mn} \end{array} \right.$

**3. T-duality**  $C_M^N = \begin{pmatrix} 1 - e_i & e_i \\ e_i & 1 - e_i \end{pmatrix} \left\{ \begin{array}{l} g'_{ab} = g_{ab} - \frac{g_{az} g_{bz} - B_{az} B_{bz}}{g_{zz}}, \quad g'_{az} = \frac{B_{az}}{g_{zz}}, \quad g'_{zz} = \frac{1}{g_{zz}}, \\ B'_{ab} = B_{ab} - \frac{B_{ad} g_{bz} - g_{az} B_{bz}}{g_{zz}}, \quad B'_{az} = \frac{g_{az}}{g_{zz}}. \end{array} \right.$

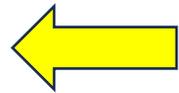
# 従来のSUGRA

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

1. GL(D)変換

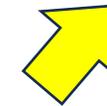
2. B-shift

3. T-duality



常に対称性

**O(D,D)に拡大**



**Kaluza-Klein reduction**

をして初めて対称性に

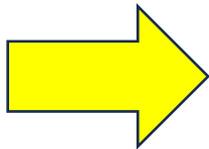
## 従来のSUGRA

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

**Kaluza-Klein reduction**  
をして初めて**O(D,D)**不変

---

**Kaluza-Klein reduction**  
をする前から**O(D,D)**不変な**SUGRA**



**Double Field Theory**

[Siegel '93;  
Hohm, Hull, Zwiebach '10]

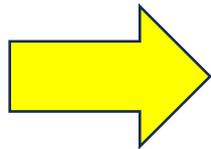
以下, 話を簡単にするため  
**D=10** だと思って下さい

**$O(10,10)$**



---

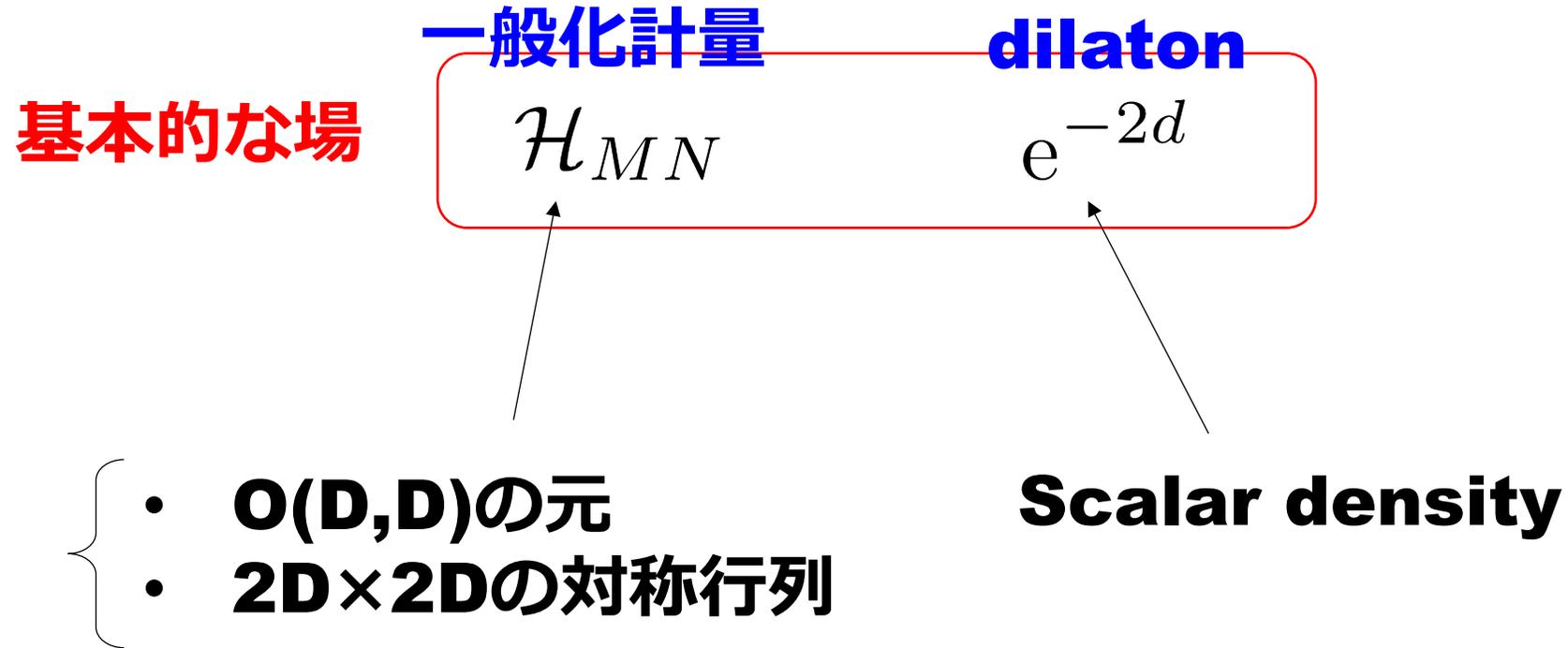
**Kaluza-Klein reduction**  
をする前から  **$O(D,D)$  不変な SUGRA**



**Double Field Theory**

[Siegel '93;  
Hohm, Hull, Zwiebach '10]

# Double Field Theory



従来のSUGRAとの関係をつける場合には

$$\mathcal{H}_{MN} \quad e^{-2d}$$

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$

$$e^{-2d} = e^{-2\phi} \sqrt{|\det g_{mn}|}$$

**DFTでは一般にはこの対応はつけない**

# Double Field Theory

$$\mathcal{H}_{MN} \quad e^{-2d}$$

## 2階微分のLagrangian

[Siegel '93;  
Hohm, Hull, Zwiebach '10]

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4\mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4\partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

**DFT作用**

# O(D,D) 不変

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4\mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4\partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

**O(D,D)対称性**  $\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{H}_{MN} \rightarrow C_M^P C_N^Q \mathcal{H}_{PQ} \\ \partial_M \rightarrow C_M^N \partial_N \end{array} \right.$  **O(D,D) T-duality manifest**

微分  $\partial_M = \frac{\partial}{\partial x^M}$

$\uparrow$   
**2D**

一般化座標  
(ダブル座標)

# 一般化座標

SUGRAでおなじみのD次元座標

$$x^M = \begin{pmatrix} x^m \\ \tilde{x}_m \end{pmatrix}$$

**2D** **D** **D** **T-dual**  
**dual座標**



# SUGRAの導出

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4 \mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4 \partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$



$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$
$$e^{-2d} = e^{-2\phi} \sqrt{|\det g_{mn}|}$$

## 従来のSUGRA

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

# SUGRAの導出

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4 \mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4 \partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$

**O(D,D) 不変**

~~O(D,D) 不変~~

**従来のSUGRA**

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

# SUGRAの導出

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4 \mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4 \partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

---

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow \text{これが破っている}$$

## 従来のSUGRA

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

**1. GL(D)変換**  $C_M^N = \begin{pmatrix} \Lambda_m^n & 0 \\ 0 & (\Lambda^{-1})^m_n \end{pmatrix}$

**2. B-shift**  $C_M^N = \begin{pmatrix} \delta_m^n & \omega_{mn} \\ 0 & \delta_n^m \end{pmatrix}$

~~**3. T-duality**  $C_M^N = \begin{pmatrix} 1 - e_i & e_i \\ e_i & 1 - e_i \end{pmatrix}$~~

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$

**O(D,D)が部分群に破れている**

**従来のSUGRA**

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

# O(D,D)を回復するには?

$$x^m = (x^\mu, y^i)$$

## KK reduction

$$\frac{\partial}{\partial y^i} = 0$$

**D個の座標依存性を消す!**

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^\mu} \\ \frac{\partial}{\partial y^i} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}^\mu} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{y}^i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^\mu} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

**SUGRA に  
O(D,D) 対称性が出現!**

## 従来のSUGRA

$$\mathcal{L} = \sqrt{|g|} e^{-2\phi} \left( R + 4 \nabla_m \phi \nabla^m \phi - \frac{1}{12} H_{mnp} H^{mnp} \right)$$

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^\mu} \\ \frac{\partial}{\partial y^i} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{x}^\mu} \\ \frac{\partial}{\partial \tilde{y}^i} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^\mu} \\ \boxed{0} \\ 0 \\ \boxed{0} \end{pmatrix} \begin{matrix} \mathbf{d} \\ \mathbf{D} \\ \mathbf{d} \\ \mathbf{D} \end{matrix} \quad \text{O(D,D) 不変}$$

---

## Double Field Theory

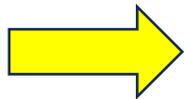
$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4 \mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4 \partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \boxed{\frac{\partial}{\partial x^m}} \\ \boxed{\frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m}} \end{pmatrix} \quad \text{O(10,10) 不変}$$

# DFT作用

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4\mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4\partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d \right. \\ \left. + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

係数はどうやって決まったのか?



**一般座標変換不変性!**

# 無限小座標変換

**GR**

$$x^m \rightarrow x^m + v^m$$

$$\delta_v g_{mn} = \mathcal{L}_v g_{mn}$$

$$\delta_v \sqrt{|g|} = \mathcal{L}_v \sqrt{|g|} = \partial_m v^m \sqrt{|g|}$$

**Lie微分**  $\mathcal{L}_v w^m = v^n \partial_n w^m - \partial_n v^m w^n$

無限小 **GL(D)** 変換を生成

---

## ダブル座標

**DFT**

$$x^M \rightarrow x^M + V^M$$

$$\delta_V \mathcal{H}_{MN} = \hat{\mathcal{L}}_V \mathcal{H}_{MN}$$

$$\delta_V e^{-2d} = \hat{\mathcal{L}}_V e^{-2d} = \partial_M V^M e^{-2d}$$

**一般化Lie微分** [Siegel '93]

$$\hat{\mathcal{L}}_V W^M = V^N \partial_N W^M - (\partial_N V^M - \partial^M V_N) W^N$$

無限小 **O(D,D)** 変換を生成

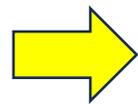
# ゲージ不変な作用

$$\mathcal{L} = e^{-2d} \left( \mathcal{H}^{MN} \partial_M \partial_N d - \partial_M \partial_N \mathcal{H}^{MN} - 4\mathcal{H}^{MN} \partial_M d \partial_N d + 4\partial_M \mathcal{H}^{MN} \partial_N d + \frac{1}{8} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_N \mathcal{H}_{PQ} - \frac{1}{2} \mathcal{H}^{MN} \partial_M \mathcal{H}^{PQ} \partial_P \mathcal{H}_{NQ} \right).$$

**ゲージ変換  
(一般座標変換)**

$$\left\{ \begin{array}{l} \delta_V \mathcal{H}_{MN} = \hat{\mathcal{L}}_V \mathcal{H}_{MN} \\ \delta_V e^{-2d} = \hat{\mathcal{L}}_V e^{-2d} = \partial_M V^M e^{-2d} \end{array} \right.$$

**作用の不変性**



**係数が一意に決まる**

# 注意

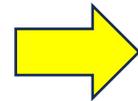
ゲージ変換(一般座標変換)  
の代数が閉じる

+

作用の不変性

$$[\delta_{V_1}, \delta_{V_2}] = \delta_{V_{12}}$$

$$\eta^{MN} = \begin{pmatrix} 0 & \delta_n^m \\ \delta_m^n & 0 \end{pmatrix}$$



$$\left\{ \begin{array}{l} \eta^{MN} \partial_M \partial_N A = 0. \\ \eta^{MN} \partial_M A \partial_N B = 0. \end{array} \right.$$

**Section Condition**

$$\eta^{MN} \partial_M \otimes \partial_N = 0$$

# Section Condition

$$\eta^{MN} \partial_M \otimes \partial_N = 0$$



$$\eta^{MN} = \begin{pmatrix} 0 & \delta_n^m \\ \delta_m^n & 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial}{\partial x^m} A \frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} B = 0$$

通常選ぶ解



$$\frac{\partial}{\partial \tilde{x}_m} = 0 \quad \left[ \frac{\partial}{\partial x^m} = 0 \text{ も可} \right]$$

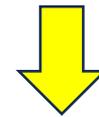
実質: **2倍**にした座標を**半分**消しなさい!

# Section Condition

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$

**DFT作用の変分**など  
あらゆる場面で常に**微分の縮約**を消す!

$$\eta^{MN} \partial_M \otimes \partial_N = 0$$



**O(D,D)**を破らず  
**DFT**を**整合的**に定式化できる

# 従来のSUGRAとの関係

$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{L}_{\text{DFT}} \rightarrow \mathcal{L}_{\text{SUGRA}}$$

**ゲージ変換  
(一般座標変換)**

$$\left\{ \begin{array}{l} \delta_V \mathcal{H}_{MN} = \hat{\mathcal{L}}_V \mathcal{H}_{MN} \\ \delta_V e^{-2d} = \hat{\mathcal{L}}_V e^{-2d} = \partial_M V^M e^{-2d} \end{array} \right.$$

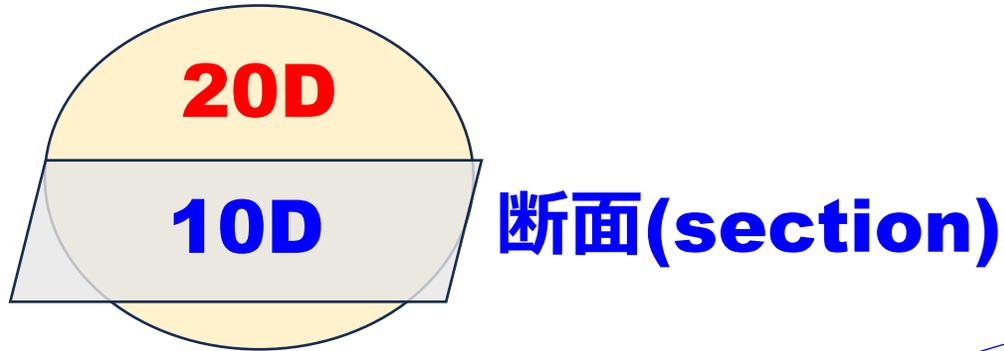
$$V^M = \begin{pmatrix} v^m \\ \tilde{v}_m \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \delta_V g_{mn} = \mathcal{L}_v g_{mn} \\ \delta_V B_{mn} = \mathcal{L}_v B_{mn} + (\partial_m \tilde{v}_n - \partial_n \tilde{v}_m), \\ \delta_V \phi = \mathcal{L}_v \phi. \end{array} \right.$$

**Diffeo+B-gauge**

# DFTのまとめ

**O(10,10) DFT**



**Section Condition**

$$\eta^{MN} \partial_M \otimes \partial_N = 0$$

**SUGRA**



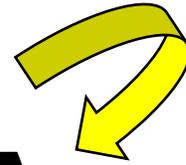
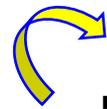
$$\partial_M = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^m} \\ 0 \end{pmatrix}$$

**T-duality**  **U-duality**

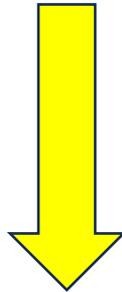
**KK reduction**

**SL(2) S-duality** 对称性

**O(D,D) T-duality** 对称性



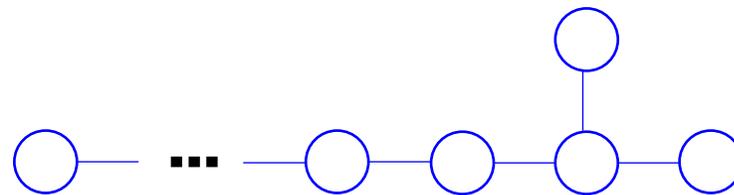
**Type IIB SUGRA**



統一

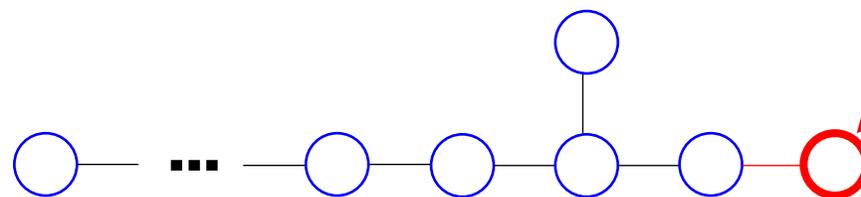
**E<sub>D+1</sub>(D+1) U-duality** 对称性

**T-duality群**  
 **$O(D,D)$**

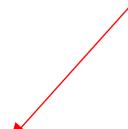


**Dynkin图**

**U-duality群**  
 **$E_{D+1}(D+1)$**



**SL(2)**  
**S-duality**



## Double Field Theory

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{H}_{MN} = \mathcal{E}_M^A \mathcal{E}_N^B \delta_{AB} \\ e^{-2d} \end{array} \right. \quad \mathcal{E}_M^A \in O(D, D)$$

**2D**

## Exceptional Field Theory

[West; ...,  
Hohm, Samtleben '13;...]

一般化計量

$$\mathcal{M}_{IJ} = \mathcal{E}_I^A \mathcal{E}_J^B \delta_{AB} \quad \mathcal{E}_I^A \in E_{D+1}(D+1)$$

$E_{4(4)}$	$E_{5(5)}$	$E_{6(6)}$	$E_{7(7)}$	$E_{8(8)}$
<hr/>	<hr/>	<hr/>	<hr/>	<hr/>
<b>10</b>	<b>16</b>	<b>27</b>	<b>56</b>	<b>248</b>

一般化座標  $x^I$

$E_{4(4)}$	$E_{5(5)}$	$E_{6(6)}$	$E_{7(7)}$	$E_{8(8)}$
10	16	27	56	248

## 拡大された空間 (Exceptional Space)

一般化Lie微分

$E_{D+1(D+1)}$ -不変テンソル

$$\hat{\mathcal{L}}_V W^I = V^J \partial_J W^I - W^J \partial_J V^I + Y_{JL}^{IK} \partial_K V^L W^J$$

global  $E_{D+1(D+1)}$ 不変かつ一般座標変換不変な2階微分の作用

[Hohm, Samtleben '13;...]

$\mathcal{L}_{\text{ExFT}}$

# Section Condition

## 整合性の条件

$E_{D+1(D+1)}$ -不変  
テンソル

$$Y_{KL}^{IJ} \partial_I \otimes \partial_J = 0$$

2種類の解

[Blair, Malek, Park '13;  
Hohm, Samtleben '13]

M-theory section

Type IIB section

$$x^I = (x^i, \tilde{x}_{ij}, \tilde{x}_{i_1 \dots i_5}, \dots)$$

$(D+1)=11$ 次元

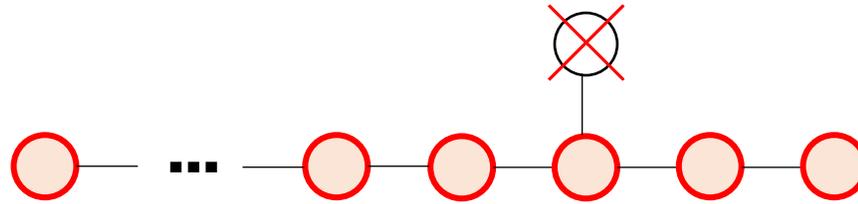
$$x^I = (x^m, \tilde{x}_m^\alpha, \tilde{x}_{m_1 m_2 m_3}, \tilde{x}_{m_1 \dots m_5}^\alpha, \dots)$$

$D=10$ 次元

$E_{D+1(D+1)}$  が破れる

M-theory section

$$\partial_I = \begin{pmatrix} \partial_i \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} \mathbf{D+1}$$

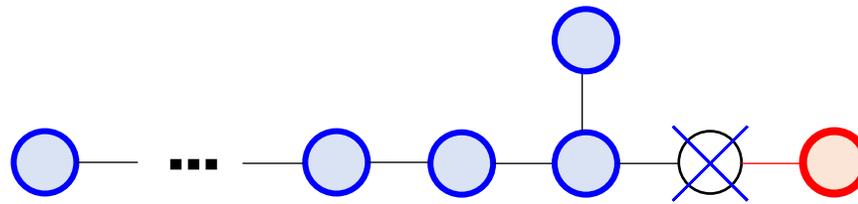


$GL(D+1)$

11次元の共変性

Type IIB section

$$\partial_I = \begin{pmatrix} \partial_m \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} \mathbf{D}$$



$GL(D)$

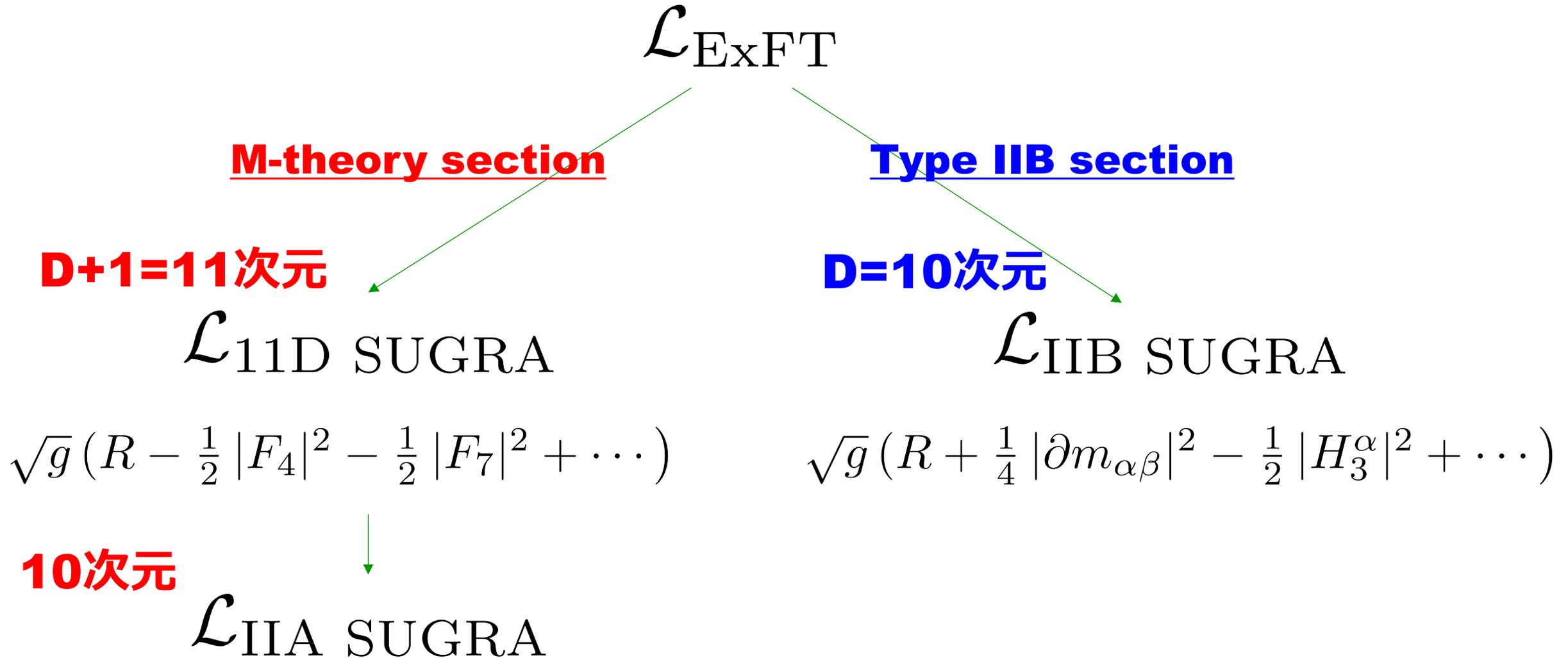
$SL(2)$

10次元の共変性

S-duality

# Exceptional Field Theory

[Hohm, Samtleben '13]



# まとめ

従来の定式化

**11D SUGRA**

**10D Type IIA SUGRA**

**10D Type IIB SUGRA**

**統一**

**Exceptional Field Theory**

**$E_{D+1(D+1)}$  U-duality manifest**

**section**

後半

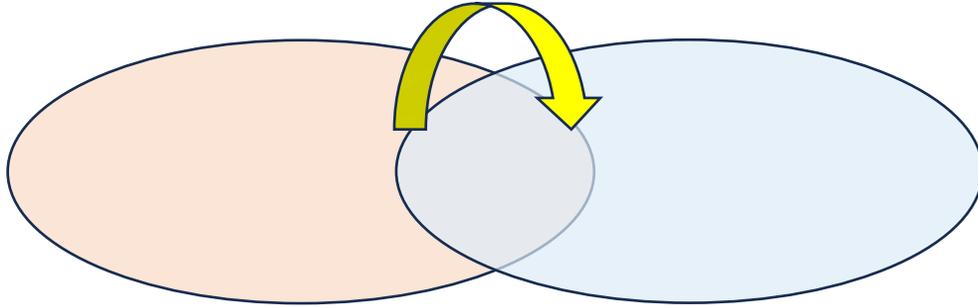
**DFT, ExFT の応用**

# **DFT / ExFT 特有の新たな時空**

## **Non-geometric backgrounds**

- **T-fold / U-fold**
- **Section Condition を破る時空**
- **Non-Riemannian geometry**

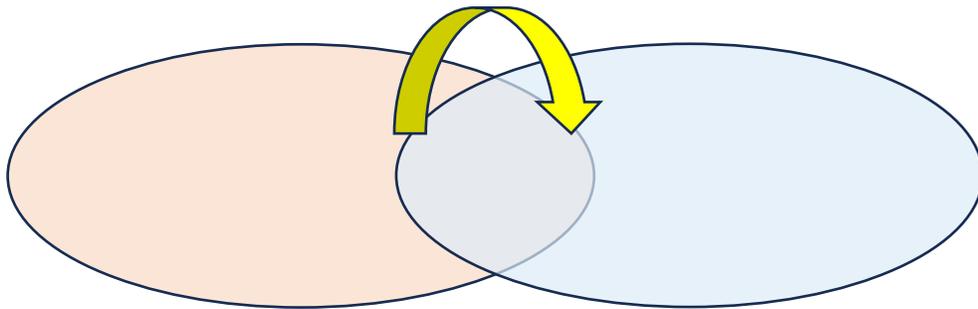
## O(D,D) T-duality変換



**T-fold**

---

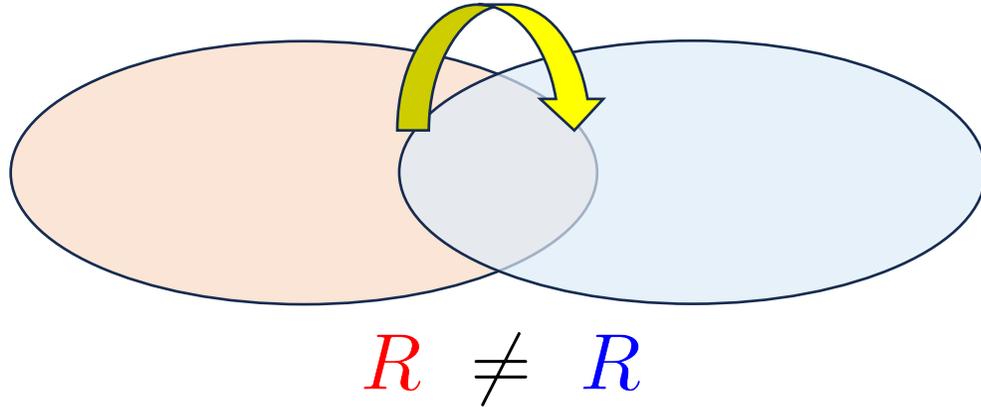
## Diffeo. + B場のゲージ変換



**通常の時空**

$R = R$  物理量は一致

## O(D,D) T-duality変換



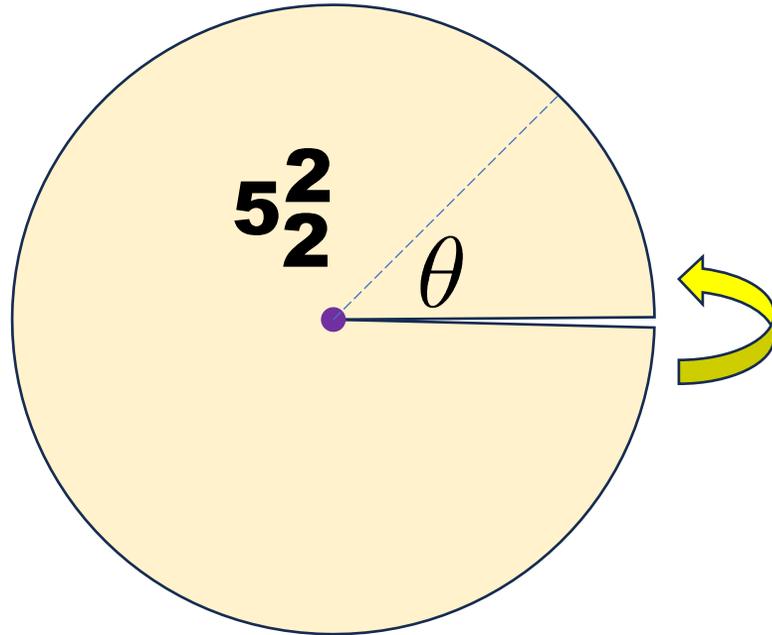
**T-fold**

**Riemann曲率**はT-duality変換の下で**変化**.

⇒ **Riemann曲率が異なる空間を貼り合わせていることになる。**

⇒ **従来のリーマン幾何学では許されない空間。**

# 具体例



**SUGRAのゲージ変換ではない**

**$\beta$ 変換  $\in \mathbf{O}(D,D)$  変換**

**DFTのゲージ変換**

$$x^m \rightarrow x'^m = x^m + \beta^{mn} \tilde{x}_n$$

**DFTの定式化では, T-fold も記述できる.**

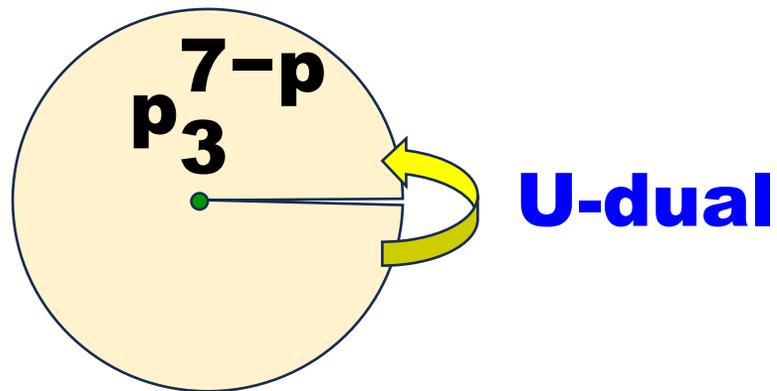
これ以外にも T-fold 解はたくさん作れる

➡ 坂本くんの講演

これらを記述するには従来のSUGRAではだめで DFT が必要

---

**U-fold**

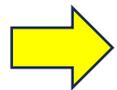


これらを記述するには  
**Exceptional Field Theory** が必要

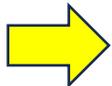
# **DFT / ExFT 特有の新たな時空** **Non-geometric backgrounds**

- T-fold / U-fold
- **Section Condition を破る時空**
- **Non-Riemannian geometry**

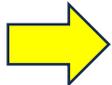
## Section Conditionを要請

$\mathcal{H}_{MN}(x^m, \tilde{x}_m)$   **DFT / ExFT は従来の SUGRA に帰着**

---

 **実は Section Condition が破れていても  
DFT / ExFT を矛盾なく定義できる場合がある**

[Graña, Marques '12;  
Ciceri, Guarino, Inverso '16]

 **従来の SUGRA を超える領域**

$$\mathcal{M}_{IJ} = \mathcal{E}_I^A \mathcal{E}_J^B \delta_{AB}$$

$$\mathcal{E}_A^I = \underbrace{\dot{E}_A^B(x, y^I)}_{\text{SCに従う}} E_B^I(y^I)$$

**non-dynamical**

**SCを破ってよい!**

**条件**

[Graña, Marques '12;  
Ciceri, Guarino, Inverso '16]

$$\hat{\mathcal{L}}_{E_A} E_B^I = -X_{AB}^C E_C^I$$

**定数**

$$X_{AB}^C E_C^I \partial_I = 0$$

$$E_C^I \partial_I = \delta_C^I \partial_I$$

# Massive type IIA SUGRA

$$\mathcal{E}_A^I = \overset{\text{9D}}{\overset{\text{2D}}{\dot{E}_A^B}}(x, y^i) E_B^I(\tilde{y}_{12})$$

→ 3D拡大空間

$$y^1, y^2, \tilde{y}_{12}$$

12次元目

→  $\mathcal{M}_{IJ} = \mathcal{E}_I^A \mathcal{E}_J^B \delta_{AB}$       **SC を破る**

$$X_{AB}^C E_C^I \partial_I = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{\partial}{\partial y^2} \overset{\text{9D+1D}}{\dot{E}_A^B}(x, y^1, \cancel{y^2}) = 0$$

**10次元**の massive type IIA SUGRA に帰着.

[Ciceri, Guarino, Inverso '16]

**ExFT**

**Section  
Condition**

~~**Section  
Condition**~~

**11D SUGRA**

**10D type IIB  
SUGRA**

**10D type IIA  
SUGRA**

**10D massive  
type IIA SUGRA**

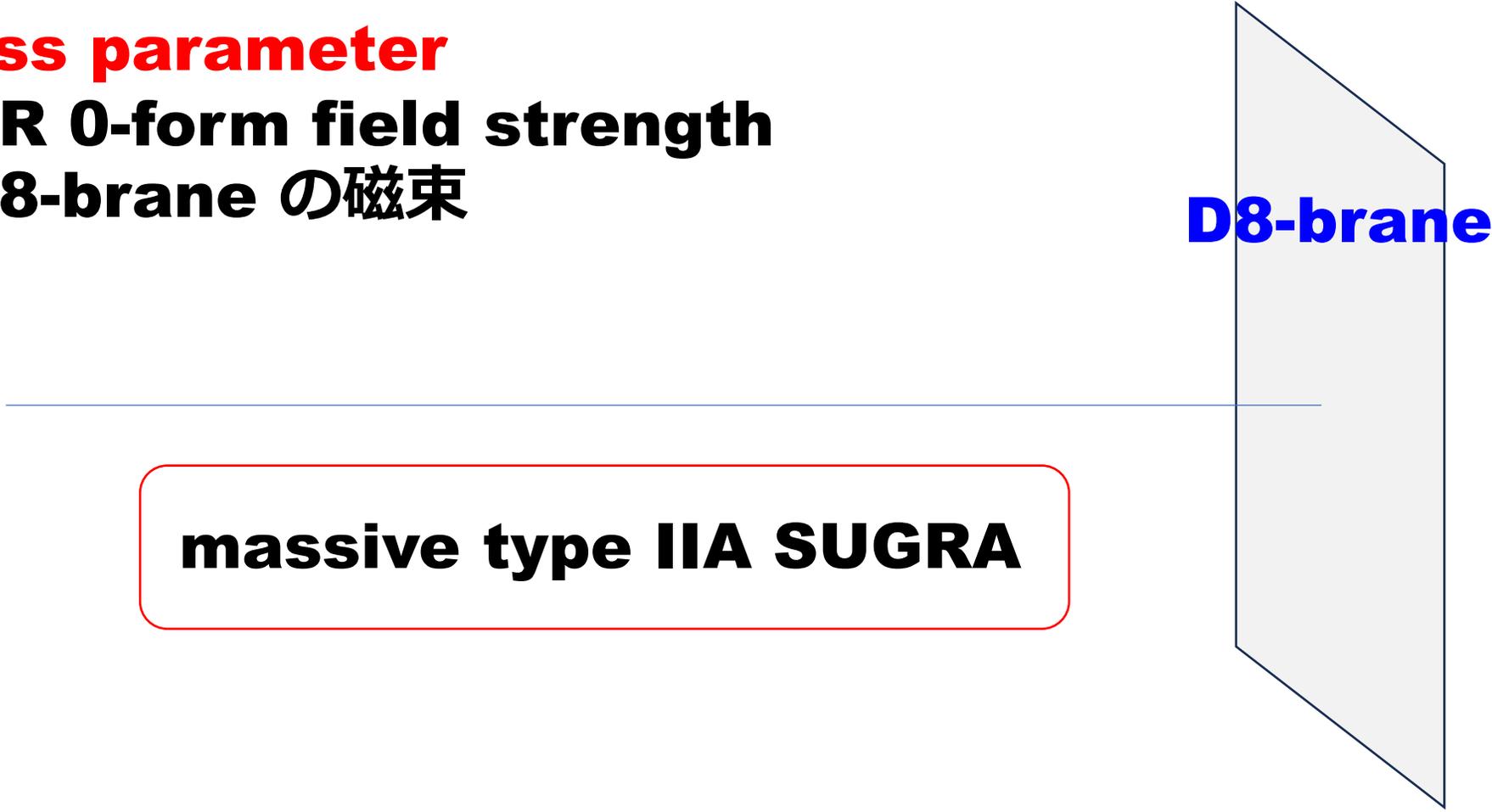
# Massive type IIA SUGRA

**mass parameter**

= RR 0-form field strength

= D8-brane の磁束

**D8-brane**



**massive type IIA SUGRA**

**ExFT**

**Section  
Condition**

~~**Section  
Condition**~~

**11D SUGRA**

**他にも沢山  
変形SUGRAが作れる**

**10D type IIB  
SUGRA**

**10D type IIA  
SUGRA**

**10D massive  
type IIA SUGRA**

...

**ExFT**

**Section  
Condition**

**Section  
Condition**

**11D SUGRA**

**一般化SUGRA  
(実質 9D SUGRA)**

**10D type IIB  
SUGRA**

**10D type IIA  
SUGRA**

⇒ **吉田さんの講演**

# **DFT / ExFT 特有の新たな時空** **Non-geometric backgrounds**

- T-fold / U-fold
- Section Condition を破る時空
- **Non-Riemannian geometry**

# Non-Riemannian geometry

**DFTで使う場**

**SUGRAで使う場**

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$

- **O(D,D)の要素**
- **対称行列**

**極端な例**



$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} 0 & \delta_m^n \\ \delta_n^m & 0 \end{pmatrix}$$

**DFTのe.o.m.の解**

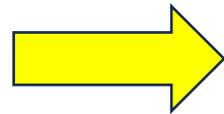
# Non-Riemannian geometry

[Lee, Park '13]

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} g_{mn} - B_{mp} g^{pq} B_{qn} & B_{mp} g^{pn} \\ -g^{mp} B_{pn} & g^{mn} \end{pmatrix}$$

従来の定式化では  
記述できない

~~$g_{mn}, B_{mn}$~~



$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} 0 & \delta_m^n \\ \delta_n^m & 0 \end{pmatrix}$$

DFTのe.o.m.の解

# 具体例2

[Gomis-Ooguri '00]

$$ds^2 = \lambda(-dt^2 + dz^2) + d\ell_8^2$$

$$B_2 = (\lambda + \mu) dt \wedge dz$$

$\lambda \rightarrow \infty$  の極限をとったときの **string** 理論の量子化

$$E = \frac{k^2}{2m} + \dots \quad \text{非相対論的な分散関係}$$

$\lambda \rightarrow \infty$  は **string** 理論の**非相対論極限**に対応

# 具体例2

[Gomis-Ooguri '00]

$$ds^2 = \lambda(-dt^2 + dz^2) + dl_8^2$$

$$B_2 = (\lambda + \mu) dt \wedge dz$$



**特異性なし**

$$\mathcal{H}_{MN} = \begin{pmatrix} \frac{\mu^2}{\lambda} + 2\mu & 0 & 0 & \frac{\mu}{\lambda} + 1 \\ 0 & -\frac{\mu^2}{\lambda} - 2\mu & \frac{\mu}{\lambda} + 1 & 0 \\ 0 & \frac{\mu}{\lambda} + 1 & -\frac{1}{\lambda} & 0 \\ \frac{\mu}{\lambda} + 1 & 0 & 0 & \frac{1}{\lambda} \end{pmatrix} \xrightarrow{\lambda \rightarrow \infty} \begin{pmatrix} 2\mu & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -2\mu & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$g^{mn}$

# String シグマ模型

[Hull '04; '06;  
Lee, Park '13]

$$S = -\frac{1}{4\pi\alpha'} \int_{\Sigma_2} \left[ \frac{1}{2} \mathcal{H}_{MN} DX^M \wedge *DX^N + dX^m \wedge \mathcal{A}_m \right]$$

$$DX^M(\sigma) = \begin{pmatrix} dX^i \\ d\tilde{X}_m - \mathcal{A}_m \end{pmatrix}$$

$\mathcal{A}_m$  の運動方程式

補助場

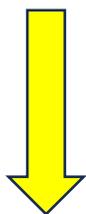
$$S = -\frac{1}{4\pi\alpha'} \int_{\Sigma_2} (g_{mn} dX^m \wedge *dX^n - B_{mn} dX^m \wedge dX^n)$$

従来のシグマ模型

# String シグマ模型

[Hull '04; '06;  
Lee, Park '13]

$$S = -\frac{1}{4\pi\alpha'} \int_{\Sigma_2} \left[ \frac{1}{2} \mathcal{H}_{MN} DX^M \wedge *DX^N + dX^m \wedge A_m \right]$$



**Non-Riemannian geometry**

運動方程式を導ける



String は特異性を感じずに時間発展

**特徴的な点:**

$$g^{ij} = 0$$

$$*dX^i = \pm dX^i$$

$$X^i = X^i(z) \text{ or } X^i = X^i(\bar{z})$$

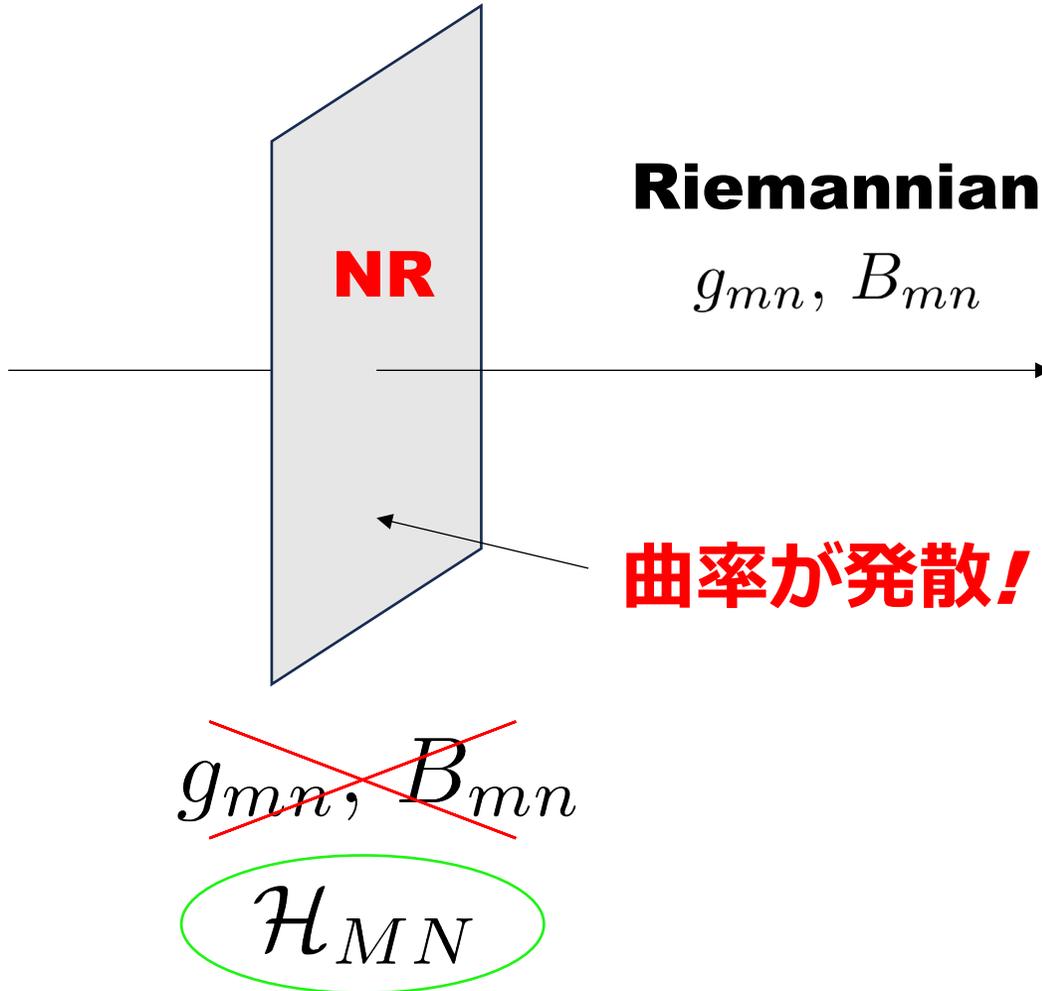
**(anti) holomorphic**

[Gomis-Ooguri '00] とも整合

String理論は定義できる!

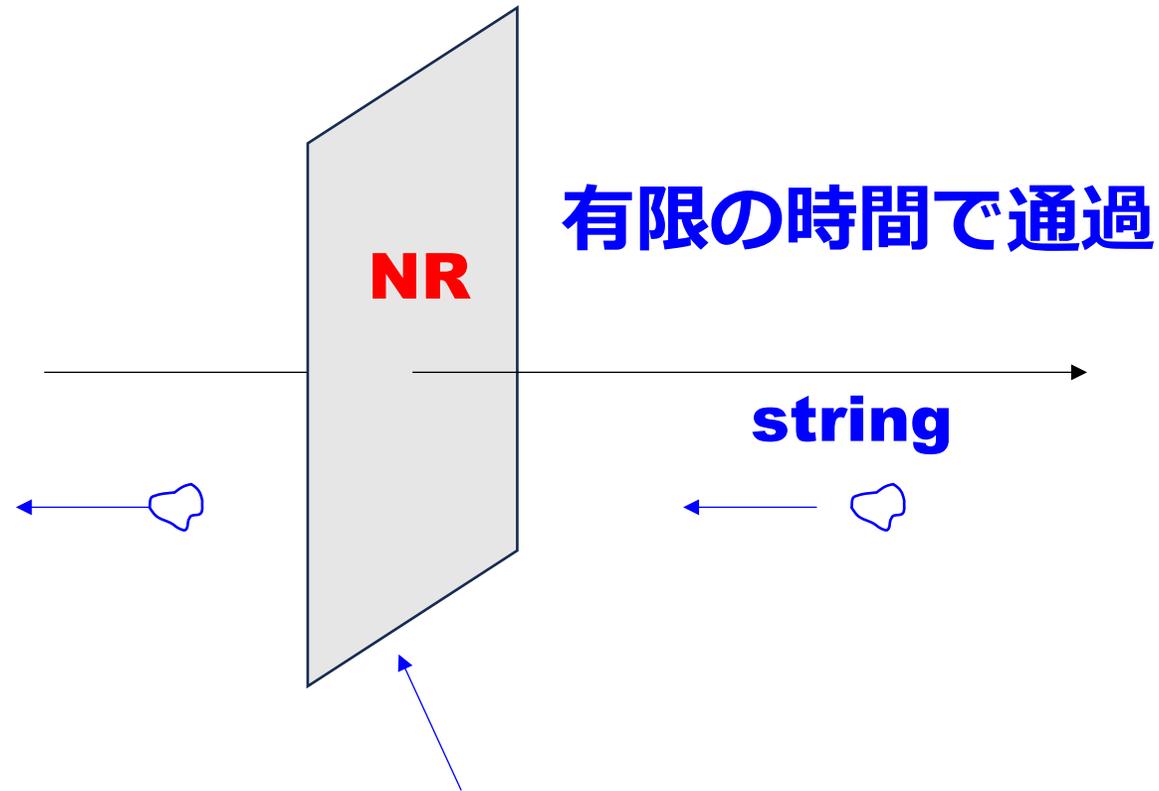
# 面白い例

[Jang, Kim, Lee, Park '24]



# 面白い例

[Jang, Kim, Lee, Park '24]



従来の曲率は発散しているが  
String は通り抜ける

String理論では  
このタイプの特異性は  
許されるのでは？

# DFT / ExFT を使うと

このような**新たな時空**が記述できる

- **T-fold / U-fold**
- **Section Condition を破る時空**
- **Non-Riemannian geometry**

# **DFT / ExFT の応用例2**

## **一般化双対性**

従来のT-duality

**D個**

**KK reduction**

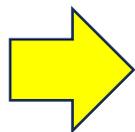
$$\frac{\partial}{\partial y^i} = 0$$

---

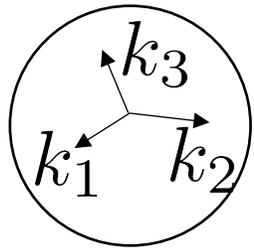
**D個の Abelian Killing vector:**

$$k_i = \partial_i$$

$$[k_i, k_j] = 0$$



**Abelian T-duality**

 $S^3$ 

$$ds^2 = d\theta^2 + \sin^2 \theta d\phi^2 + (d\psi + \cos \theta d\phi)^2$$

**Killing vector**

$$k_1 = \cos \psi \partial_\theta + \frac{\sin \psi}{\sin \theta} \partial_\phi - \frac{\sin \psi}{\tan \theta} \partial_\psi ,$$

$$k_2 = -\sin \psi \partial_\theta + \frac{\cos \psi}{\sin \theta} \partial_\phi - \frac{\cos \psi}{\tan \theta} \partial_\psi ,$$

$$k_3 = \partial_\psi .$$

**SO(3)**  $[k_1, k_2] = k_3 , \quad [k_2, k_3] = k_1 , \quad [k_3, k_1] = k_2 .$

---

**Non-Abelian Killing vector** を利用した **T-duality**

**Non-Abelian T-duality**

[de la Ossa, Quevedo '92]

**AdS<sub>3</sub>**

×

**S<sup>3</sup>**

×

**T<sup>4</sup>**

$$ds^2 = \frac{-dt^2 + dx^2 + dz^2}{z^2} + \frac{1}{4} [d\theta^2 + \sin^2 \theta d\phi^2 + (d\psi + \cos \theta d\phi)^2] + ds_{T^4}^2,$$

$$G_3 = \frac{2 dt \wedge dx \wedge dz}{z^3} - \frac{\sin \theta}{4} d\theta \wedge d\phi \wedge d\psi.$$

↙ **R-R 3-form field strength**

**IIB SUGRA の解****NATD****[Sfetsos, Thompson '10]****AdS<sub>3</sub>**

×

**新たな空間**

×

**T<sup>4</sup>**

$$ds'^2 = \frac{-dt^2 + dx^2 + dz^2}{z^2} + \frac{4 (\delta_{ij} + 16 u_i u_j) du^i du^j}{1 + 16 u_k u^k} + ds_{T^4}^2,$$

$$B'_2 = -\frac{8 \epsilon_{ijk} u^i du^j \wedge du^k}{1 + 16 u_k u^k}, \quad e^{-2\Phi'} = \frac{1 + 16 u_k u^k}{64},$$

$$G'_0 = \frac{1}{4}, \quad G'_2 = \frac{2 \epsilon_{ijk} u^i du^j \wedge du^k}{1 + 16 u_l u^l},$$

$$G'_4 = -\frac{2 dt \wedge dx \wedge dz \wedge u_i du^i}{z^3} - \frac{\text{vol}(T^4)}{4}.$$

**massive IIA SUGRA の解**

# Abelian T-duality

[Sakai, Senda '84;  
Buscher '87]

一般化 ↓

# Non-Abelian T-duality

[de la Ossa, Quevedo '92]

一般化 ↓

Ramond-Ramond セクター [Sfetsos, Thompson '10]

# Poisson-Lie T-duality

[Klimcik, Severa '95]

一般化 ↓

従来の Killing vector はなくても良い!  
Drinfel'd double という代数に基づく

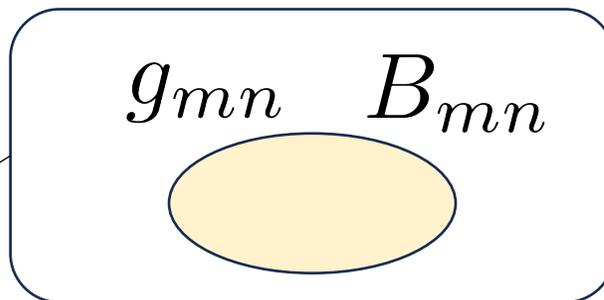
# 一般化 T-duality

[Borsato, Driezen, Hassler '21]

Drinfel'd double の拡張版の代数に基づく

# T-duality の手続き

String のシグマ模型

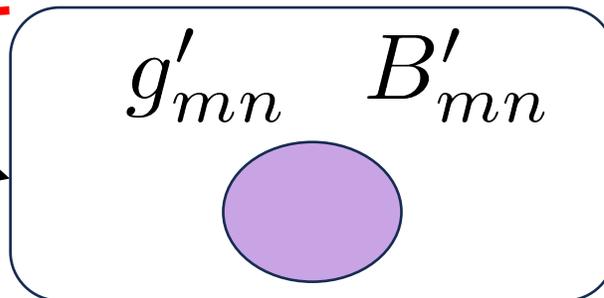


ゲージ化

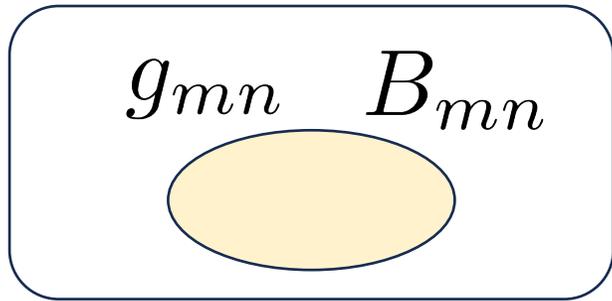
場を消去

ゲージ固定など

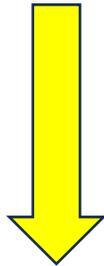
Dual シグマ模型



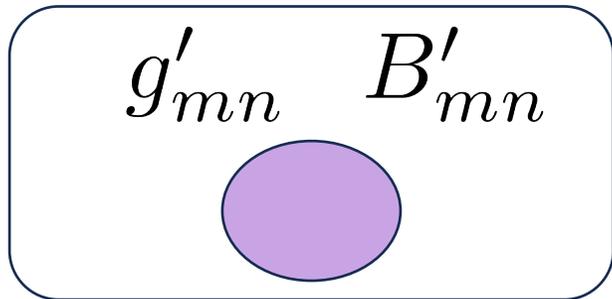
Dual 時空



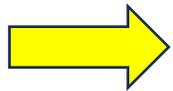
← **SUGRA解**



**一般化 T-duality**

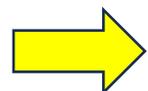


**具体的に確認すると  
SUGRA解になっている**

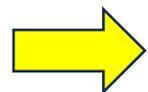


**一般化 T-duality は  
新たな SUGRA 解を生成する手法として便利!**

# 一般化 T-duality は **SUGRA** の運動方程式の対称性？



一般に示すのはとても難しい...



**DFT (flux formulation)** を使えば綺麗に示せた！

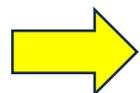
[Hassler '17;  
Demulder, Hassler, Thompson, '18;  
YS '19]

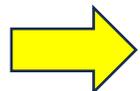
一般化 T-duality は **DFT** の運動方程式の対称性

# コメント1

**Yang-Baxter 変形 (Stringシグマ模型の可積分変形)**

[Klimcik '02; Delduc-Magro-Vicedo '13;  
Kawaguchi-Matsumoto-Yoshida '14; ... ]

 **Poisson-Lie T-duality の特別なクラス**

 **吉田さん, 坂本さんの講演**

# コメント2

**Abelian T-duality**

**SUGRA** の対称性でもあり  
**String** 理論の対称性でもある

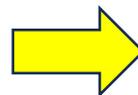
**一般化 T-duality**

**DFT (SUGRA)** の対称性

**String** 理論の対称性??

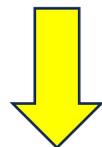


**String** 理論の対称性にもなっている具体例



佐藤さんの講演

**一般化 T-duality** は **DFT** の運動方程式の対称性



拡張

一般化 U-duality は **ExFT** の運動方程式の対称性

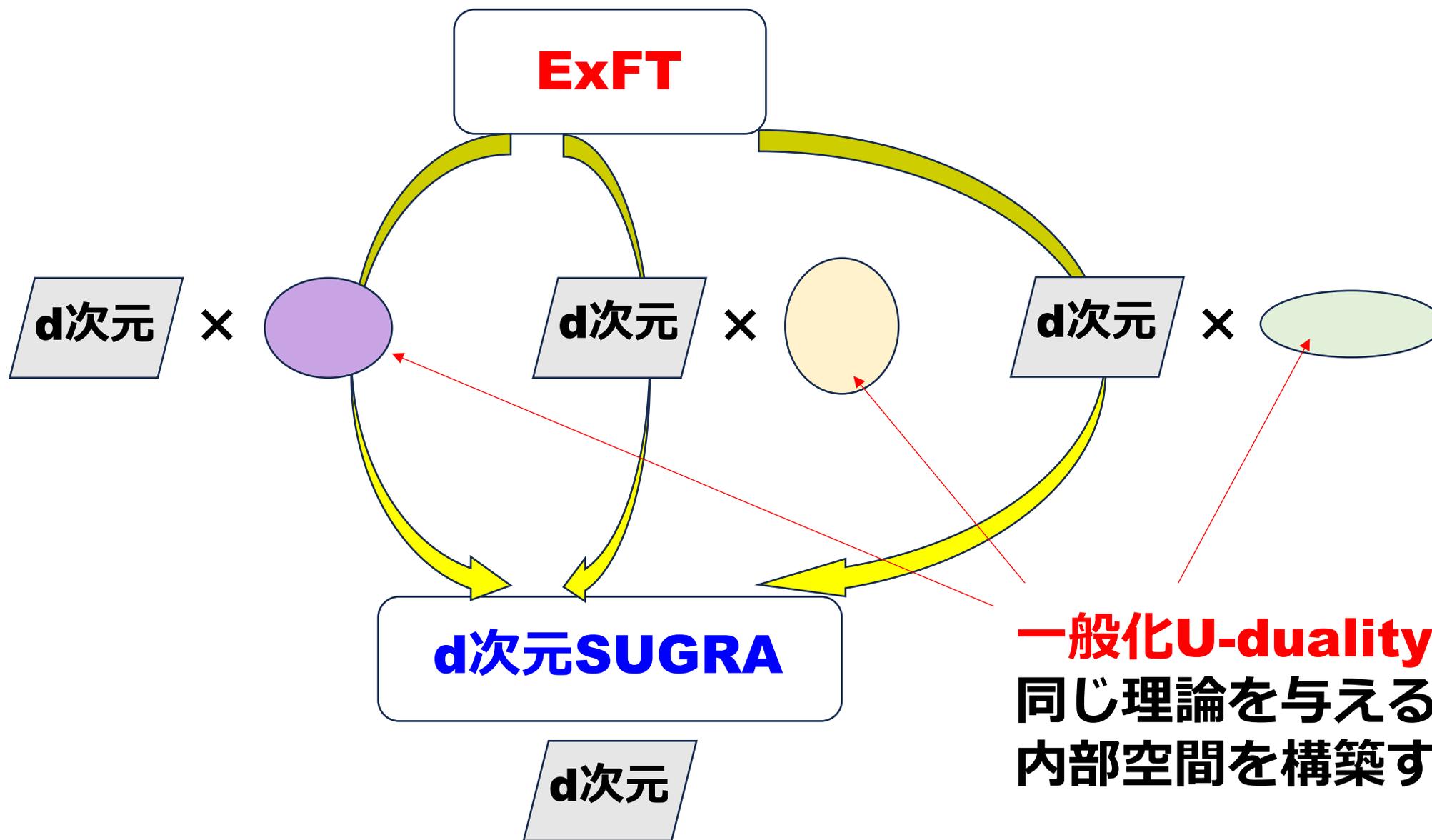


知られていなかった

発見

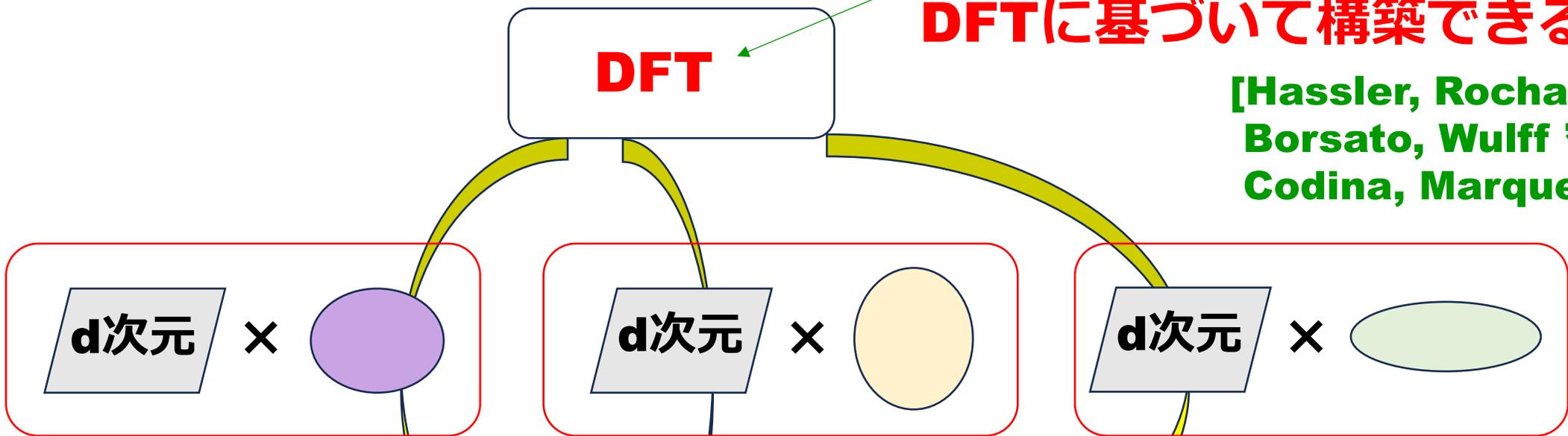


[YS '19;  
Malek, Thompson '19;  
...;  
Hassler, YS '23]



4階, 6階微分補正も  
DFTに基づいて構築できる

[Hassler, Rochais '20;  
Borsato, Wulff '20;  
Codina, Marques '20]



高階微分DFTの解

**d次元SUGRA**

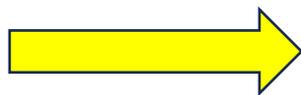
一般化T-dualityは  
高階微分DFTの対称性でもある

d次元

高階微分理論の解

# まとめ

**SUGRA**



**DFT/ExFT**

$$\partial_I = \begin{pmatrix} \partial_i \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

**Duality symmetry**  
は見えない

$$\partial_I = \begin{pmatrix} \partial_i \\ \partial^{ij} \\ \vdots \end{pmatrix}$$

**Duality manifest**

断面

拡大された空間

# まとめ

## Non-geometric backgrounds

と呼ばれる新たな時空も扱える様になった

---

Duality を明白にしたことで  
色んな計算が見通し良くなる。



一般化T-duality, 一般化U-duality を発見

# まとめ

**SUGRA 作用の 4階, 6階, ... 微分補正**を決定する上でも  
**DFT の定式化が非常に有用**

**DFTの宇宙論への応用**なども議論されています。

**まだまだ色々と発展の余地があります!**