

N226

BOX43

**PRACTICAL
NOTE-BOOK**

Quantenelektrodynamik
Heisenberg-Paulische
Theorie

(願 録 登 案 新)

† 湯川の限界

Quantenelektrodynamik im Dreidimensionalen Raum

Kap. I. Allgemeine Methode

§1. Lagrange 形 & Hamilton 形, 場方程式
 時間 & 空間, 連続函数 $Q_\alpha(x_1, x_2, x_3, t)$ による
 1) 時空座標 = 空間の第一微係数 $\frac{\partial}{\partial x_i}$ と $\frac{\partial}{\partial t}$ の函数
 1) $\frac{\partial}{\partial x_i}$ の函数. 所謂, Lagrange 函数を考へる.
 今この場 (Feldgröße) Q_α が満足する Lagrange 微分方程式の 変分原理

$$\delta \int L(Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}, \dot{Q}_\alpha) dV dt = 0 \quad (1)$$

から出儿つる。此の Q_α , 変分の積分, 限界(面) 0 となる微分方程式。又 \dot{Q}_α は一定, 空間の位置 0 となる時間空間微係数 $\frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}$ である。i の空間座標, 1, 2, 3, α は幾つか, Feldgröße を代表する。一般に α 番号 = 異なる記号として置く。後者は判り易い文字を用いる。2, 20。

(1) から Lagrange 微分方程式が求まる。

$$\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} - \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial L}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} - \frac{\partial}{\partial t} \frac{\partial L}{\partial \dot{Q}_\alpha} = 0 \quad (2)$$

通常, 質点力学, 類型 (Analogie) を用いて $D = 2$ として

$$\bar{L} = \int L dV \quad (3)$$

上の空間 = 積分の Lagrange 函数を $\delta \bar{L}$ として
 限界 0 となる $\delta Q_\alpha = 0$ となる変分方程式

$$\delta \bar{L} = \int \sum_\alpha \left(\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} - \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial L}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \right) \delta Q_\alpha dV$$

* Heisenberg und Pauli: Zs. f. Phys. 56 p. 1 S. 1. I, Allgemeine Methode

* Zustandsgröße

† 勿論 限界条件 (空間的) が求へられ、解は完全な定式
可也。

↑↑↑。 2. 理由から

$$\frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_\alpha} = \frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} - \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial L}{\partial \dot{Q}_\alpha} \quad (4)$$

↑ \bar{L} は Hamilton 汎関数 L の変位 Q_α に対する微分 (funktionale Ableitung) と稱す。

之より
$$\frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_{\alpha;P}} = \lim_{\int \delta Q_\alpha dV} \frac{L(Q_\alpha + \delta Q_\alpha) - L(Q_\alpha)}{\int \delta Q_\alpha dV}$$

↑↑↑。 極限値上定義されるが、但し分子、 \bar{L} の両方、値は、(只、 Q_α の座標空間) 座標空間 Q_α 及び P の関数 P として $t \rightarrow t + \delta t$ として定義する。分子、分母 $\int \delta Q_\alpha dV$ の積分の部分が $0 = \int \delta Q_\alpha dV$ となる δQ_α の 0 の周りの範囲 ΔQ_α 及び $P(x_i) = \text{縮小される}$ となる。

勿論

$$\frac{\delta L}{\delta Q_{\alpha;P}} = \left(\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} \right)_P$$

が成立するから、場方程式は

$$\frac{\partial}{\partial t} \frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_{\alpha;P}} = \frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_{\alpha;P}} \quad (2')$$

↑↑↑。

積点方程式 = 場の同相、(2) 及び (2') 式 = $t \rightarrow t + \delta t$ の時刻 = 場の状態 t の第一微係数が変化する。任意の時刻 t の場の状態、標、子が δt である。

↑ 正領域 = 云々 ↑ Volumenbereich

* H-P, 原論文の「 γ 」, 「 π 」が「 π 」, 之ハ
著者ハ何モ又ガ移置デラシ。

質点力学と対比 状態量 q_i が有限個 \rightarrow 力学系 = 状態量, Kontinuum. 連続的無限個, Kontinua 即ち連続的, 状態函数 $Q_\alpha(x_1, x_2, x_3)$ が存在する。之を空間座標, x_i の状態を \rightarrow 1つの Parameter t として取り扱う。

連続的無限個, 自由度 (kontinuierlich vieler Freiheitsgrade) \rightarrow 無限個, 場合, 極限 \rightarrow 行ける。即ち有限, δx , 状態量, 定規される範囲, 体積が有限 \rightarrow 立方体, 六角形, Zelle = 部分 \rightarrow 1つの長 $\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3$ \rightarrow 行ける。連続的定規函数 $Q_\alpha(x_1, x_2, x_3)$ \rightarrow 階段的函数 (Treppenfunktionen) 即ち各 Zelle, 中 \rightarrow 一定, 随 \rightarrow 函数 \rightarrow 取りかへる。Zellen \rightarrow 階段的 \rightarrow 座標 \rightarrow 行ける \rightarrow laufende Nummer l, m, n \rightarrow 記す \rightarrow 無限個, 状態量 Q_α, l, m, n が行ける。尚 \bar{L} = 階段的積分 \rightarrow 和 = \rightarrow 空間微分係数 \rightarrow 差係数 (Differenzenquotienten) 例 \rightarrow $\frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_1} \rightarrow \frac{Q_\alpha, l+1, m, n - Q_\alpha, l, m, n}{\Delta x_1}$ *

~~取りかへる~~ Lagrange 函数 \rightarrow

$$\bar{L} = \Delta x_1 \Delta x_2 \Delta x_3 \sum_{l, m, n} L(Q_\alpha, l, m, n,$$

$$\frac{Q_\alpha, l+1, m, n - Q_\alpha, l, m, n}{\Delta x_1}, \dots, Q_\alpha, l, m, n) \quad (5)$$

† L が極限 z に対して Q_α が differentiable + 関数 $t+n$ に対して
 に対して $\frac{1}{\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3} \frac{\partial L}{\partial Q_{\alpha, l, m, n}}$, 極限 $\rightarrow \frac{\partial L}{\partial Q_{\alpha, j, P}}$
 に対して n 。

* 上記 $(\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha})_{l, m, n}$ 等 $\frac{\partial L}{\partial Q_{\alpha, l, m, n}}$ に対して極限
 に対して L が $Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}$ 等, differentiable + 関数 $t+n$
 に対して n に対して n に対して n に対して n 。

117. 通常, 質点力学, 運動方程式

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial \bar{L}}{\partial \dot{Q}_{\alpha, l, m, n}} = \frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha, l, m, n}} \quad (5')$$

かきとく。

127 Zellen, 体積 $\tau = \delta x_1 \delta x_2 \delta x_3$ 極限 \rightarrow 行
 (5') 対 continuum (1自由系, 均質) \rightarrow 連続系方程式

(2) 又 (2') \rightarrow 連続系方程式を示す。 $\tau = \delta x_1 \delta x_2 \delta x_3$

$$\lim_{\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3} \frac{1}{\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3} \frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha, l, m, n}} = \frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_{\alpha; P}}$$

117 27 自由系 \rightarrow 示す。

117 $l, m, n \rightarrow$ 連続系 \rightarrow 行 $Q_{\alpha, l, m, n}$ " Zelle
 l, m, n \rightarrow l, m, n \rightarrow l, m, n \rightarrow l, m, n
 $l, m, n-1$ \rightarrow $l, m, n-1$ \rightarrow $l, m, n-1$ \rightarrow $l, m, n-1$

$$\frac{1}{\Delta x_1, \Delta x_2, \Delta x_3} \frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha, l, m, n}} = \left(\frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha}} \right)_{l, m, n} - \left[\left(\frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha}} \right)_{l, m, n} - \left(\frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha}} \right)_{l-1, m, n} \right] \frac{1}{\Delta x_1} - \dots^*$$

117: Zelle 7 細かす \rightarrow 行 \rightarrow 行

$$\frac{\partial \bar{L}}{\partial Q_{\alpha}} = \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial \bar{L}}{\partial \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_i}} = \frac{\delta \bar{L}}{\delta Q_{\alpha; P}}$$

\rightarrow 連続系 \rightarrow 行 \rightarrow 行 \rightarrow 行 \rightarrow 行 \rightarrow 行

次 = 質点力学 = 連続系 = Lagrange 形式 / カリヤ形式

* 九月八日稿。

† 振弧、誘、變、 $\text{const.} = \text{十}$ 、

Hamilton 形式 / 場方程式を導入しよう。^{*}

先 状態を Q_α と kanonisch konjugierten-Impuls P_α
 $P_\alpha = \frac{\partial L}{\partial \dot{Q}_\alpha}$ (6)

=> 定義 i . Hamilton 形式 H

$$H(P_\alpha, Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}) = \sum_\alpha P_\alpha \dot{Q}_\alpha - L \quad (7)$$

=> 定義 2 .

$$H \text{ について } P_\alpha, Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i} \text{ 変分する}$$

$$\delta H = \sum_\alpha \left(\frac{\partial H}{\partial P_\alpha} \delta P_\alpha + \frac{\partial H}{\partial Q_\alpha} \delta Q_\alpha + \sum_i \frac{\partial H}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \delta \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i} \right)$$

$$= \sum_\alpha \dot{Q}_\alpha \delta P_\alpha - \sum_\alpha \left(\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} \delta Q_\alpha + \sum_i \frac{\partial L}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \delta \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i} \right)$$

$$\text{第一} = \frac{\partial H}{\partial P_\alpha} = \dot{Q}_\alpha \quad (8)$$

$$\text{第二} = \left. \begin{aligned} - \left(\frac{\partial H}{\partial Q_\alpha} \right)_{P_\alpha} &= \left(\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} \right)_{\dot{Q}_\alpha} \\ - \left(\frac{\partial H}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \right)_{P_\alpha} &= \left(\frac{\partial L}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \right)_{\dot{Q}_\alpha} = P_{\alpha i} \end{aligned} \right\} (9)$$

(8)(9)より 正規場方程式 (kanonischen Feldgleichungen)

$$\dot{Q}_\alpha = \frac{\partial H}{\partial P_\alpha}, \quad \dot{P}_\alpha = - \left[\frac{\partial H}{\partial Q_\alpha} - \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial H}{\partial \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}} \right] \quad (10)$$

$$\text{又} \quad \bar{H} = \int H dV \quad (11)$$

$$\text{同様} \quad \dot{Q}_{\alpha;P} = \frac{\delta \bar{H}}{\delta P_{\alpha;P}}, \quad \dot{P}_{\alpha;P} = - \frac{\delta \bar{H}}{\delta Q_{\alpha;P}} \quad (I)$$

† 22, 23号参照

* Hの $\frac{\partial P_\alpha}{\partial x_i}$ を7772214... (10) の式から P_α を $\dot{Q}_\alpha, Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}$ として表す。このとき $\frac{\partial P_\alpha}{\partial x_i}$ は $\dot{Q}_\alpha, Q_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}$ の関数として表すことができる。

$$\begin{aligned}
 H &= \int \sum_i \left(\frac{\partial H}{\partial x_i} \frac{\partial P_\alpha}{\partial x_i} \right) P_\alpha dV + \int U(Q_\alpha) dV \\
 &= \int dV \sum_i \left[\omega(x_i) \sum_\alpha \left(\frac{\partial H}{\partial \dot{Q}_\alpha} \dot{Q}_\alpha + \frac{\partial H}{\partial Q_\alpha} P_\alpha \right) \right]
 \end{aligned}$$

之、必ず「浮ス」 $\frac{dH}{dt}$ (式 (I) の) 0 となる。 H が
 時間的にかゝる変数である、凡そ、物理的「応用」
 系 H 上の量 (質点力学における Hamilton 函数と
 同形) 数因数 (Zahlerfaktoren) が適量 = 隣心系、
 在 Energie 上にて説明される。

Energie 積分、他に高次元積分

$$G_k = - \int \sum P_\alpha \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_k} dV \quad (k=1, 2, 3) \quad (13)$$

が存在し、之が系、在 Impuls 成分 (Komponenten) 上
 説明される。

Energie 積分、時間 analog = G_k が空間座標、 γ explicit
 となる変数として (13) の部分積分がくりかゝると

$$\frac{dG_k}{dt} = - \int \sum_\alpha \left(\dot{P}_\alpha \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_k} - \frac{\partial P_\alpha}{\partial x_k} \dot{Q}_\alpha \right) dV$$

$$= \int \sum_\alpha \left(\frac{\delta H}{\delta Q_\alpha} \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_k} + \frac{\delta H}{\delta P_\alpha} \frac{\partial P_\alpha}{\partial x_k} \right) dV$$

$$= - \int \sum_\alpha \left[\sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial H}{\partial Q_\alpha} \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_k} \right) - \frac{\partial H}{\partial x_k} \right] dV$$

之、在り表面積分となり、 0 となる、即ち G_k
 又時間的にかゝる。

之、空間、 γ 方向に特別、 γ が γ となる、 H 在
 座標軸、空間的座標 = 変数 G_k なる、
 Vektor Komponent G_k である。

* V.R. + 同答了 $\lambda \sim \lambda' - \lambda''$.

+ Schrödinger (多変量座標空間) 1 階微分方程式 = analog + 分岐 \rightarrow $\rho + \rho' + \rho'' = \dots$ である。
2) ρ は $\sim \rho'$ Funktorenraum = ρ の \int Volumenelement ρ 部分の ρ' である。
3) ρ が ρ' である。 $d\rho = f(\rho) d\rho_1 d\rho_2 \dots d\rho_n$

§3. 正規交換関係. (Kanonische Vertauschungsrelationen*)
für stetige Raum-Zeit-Funktionen.

以上の古典的場, 一般理論より: 量子物理学 =
これ = 際にて先量子力学 = 行列 Matrizen 又, Operatoren
1 應用 = 38% の方法ヲ採用スルヲ思フ。†

この際, 独立変数, 摺擦が非常 = 自由にてハ利益ヲ
得テ在^る ~~る~~ 変換 (kanonische Transformationen)
が容易ニ行ヒラル。又 = 物理的規則, 形 即チ
今, 場合 = 行ハる Hamilton 函数, 表示, 上場方程式ト直接
古典理論よりト行ハル。†

古典論ト量子論ト, 是ハ 2 方法 = 行ハる 即チ 中
に如何 物理的量が 後者 = 行ハる 交換不能 (nicht kom-
mutative) Operatoren ~~等~~ = 行ハる 即チ P 也。

量子力学 (Quantenmechanik), 場合 = 物理的場の性質ハ
第一 = 的向 =, 第二 = 不連続的 = (一個又, 双洞) ^要 Index
自由度ヲ追加スル Index = 関係, 即チ 中より, 場函数

1 量子力学 (Quantendynamik der Feldfunktionen)
= 行ハる 力 = 即チ Index (一部 連続的 = 力 = 即チ
空間 ^{座標} 函数 $x, y, z = 行ハる$, 之ハ 的向トト同様
題帯, 数 即チ C -Zahlen R トサレ P 也。

連続的ト場 (場 = 好スル 正規 N, R , 行ハる = 即チ
= 行ハる 即チ 有限, 自由度 \rightarrow 的, Lagrange 函数 (5)

以下は量子 Operator oder Matrix, 和積は c -Zahl \dagger , 積等は
通常, 量子力学上同様に意味を以て用いられる。

\dagger 4項, 注参照

* H.P. の論文は、 \dagger の無限大を考慮し、 \dagger の中を \dagger として

この中核子、空間を無限に細く Zelle = 1つずつ 極限 = 連続
 Lagrange 函数 (3) = 物々々々 = L(x, y, z, t) の連続性。
 通常、 δ 記号

$$\delta_{ll'} = \begin{cases} 0 & \text{für } l \neq l' \\ 1 & \text{für } l = l' \end{cases} \quad (14)$$

可変元は

$$\delta_{l,m,n; l',m',n'} = \delta_{ll'} \delta_{mm'} \delta_{nn'}$$

→ 小さな Zelle / 体積

$$\Delta V = \Delta x_1 \Delta x_2 \Delta x_3$$

→ 中心: V.R. の極限、自由な場、通常、量子力学

= 2つ

$$p_{\alpha, l, m, n} q_{\beta, l', m', n'} - q_{\beta, l', m', n'} p_{\alpha, l, m, n} = \frac{h}{2\pi i} \delta_{l, m, n; l', m', n'} \delta_{\alpha, \beta}$$

及び q, p は互に交換可能 (Vertauschbarkeit)

→ 3つの式 + 1つ

2つ場合

$$p_{\alpha, l, m, n} = \frac{\partial \bar{L}}{\partial q_{\alpha, l, m, n}} = \Delta V \frac{\partial L}{\partial q_{\alpha, l, m, n}}$$

→ 2つ場合、極限 = 連続

$$\lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} p_{\alpha, l, m, n} = P_{\alpha}(x_1, x_2, x_3)$$

(14)式 $\Delta V \rightarrow 0$ 極限 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続
 の極限 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続
 (15)式 = 先階級函数 \rightarrow indices
 l', m', n' の任意の函数 (c-Zahl + 2) \rightarrow 連続 \rightarrow 連続
 部分 $V' =$ 行積分 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続
 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続 \rightarrow 連続

標 + 電 + 磁 係
 加 有 意 的 空 間 分 割 \Rightarrow 行, 積 分

$$\sum_{l', m', n'} f(l', m', n') \Delta V$$

$$\int_{V'} f(x', x'_2, x'_3) dV'$$

上 述 標 系 + 電 磁 係 係 数

$$\sum_{l', m', n'} f(l', m', n') \Delta V \cdot \left[\frac{\rho_{\alpha, l'm'n}}{\Delta V} Q_{\beta, l'm'n} - Q_{\beta, l'm'n} \frac{\rho_{\alpha, l'm'n}}{\Delta V} \right]$$

$$= \frac{h}{2\pi i} \delta_{\alpha\beta} \begin{cases} f(l, m, n), & \text{wenn Zelle } lmn \text{ in } V' \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

上 述 7 Zelle \Rightarrow 細 分 的 物 理 2 次 元

$$\iiint_{V'} f(x', x'_2, x'_3) dV' \{ \rho_{\alpha}(x', x'_2, x'_3) \rho_{\beta}(x', x'_2, x'_3) - \rho_{\beta}(x', x'_2, x'_3) \rho_{\alpha}(x', x'_2, x'_3) \} = \frac{h}{2\pi i} \delta_{\alpha\beta} \begin{cases} f(x', x'_2, x'_3), & \text{wenn Punkt } \\ x', x'_2, x'_3 \text{ in } V' & (16) \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

2 次 元 x_1, x_2, x_3 \rightarrow x_1, x_2, x_3 (Rolle, 変換 的 変 換)

2 次 元 7 Dirac, singulären Funktionsymbol $\delta(x)$

$$\int_a^b f(x) \delta(x) dx = \begin{cases} f(0), & \text{wenn } x=0 \text{ in } (a, b) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

7 使 用 7 ρ \rightarrow 1 次 元 部 分 係 数 7 ρ \rightarrow 2 次 元 部 分 係 数 7 ρ \rightarrow 3 次 元 部 分 係 数

7 x_1, x_2, x_3 \rightarrow 7 ρ \rightarrow 1 次 元 部 分 係 数 7 ρ \rightarrow 2 次 元 部 分 係 数 7 ρ \rightarrow 3 次 元 部 分 係 数

$$\delta(\mathbf{r}) = \delta(x_1) \delta(x_2) \delta(x_3) \quad \delta(\mathbf{r} \mathbf{r}') = \delta(\mathbf{r}' \mathbf{r}) = \delta(\mathbf{r} - \mathbf{r}')$$

$$\int_{V'} f(x_1, x_2, x_3) \delta(\mathbf{r} \mathbf{r}') dV' = \begin{cases} f(x_1, x_2, x_3), & \text{wenn } x_1, x_2, x_3 \text{ in } V' \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad (17)$$

† 之ハ (17) の 部分積分 = 2. 同形式 (18) = 出 于 此。

* 此等, 式 又 極限に 行 得 ず 均 等 に 1 と 2 間 に 行 得 ず。

† 最 終 式 1. $\delta(x, x') = \delta(x - x') = \delta(x' - x)$ 出 于 此。

↑ 記号は、 \mathbb{R} $P_\alpha(x_i), Q_\alpha(x_i)$ 及 P_α, Q_α ; $P_\alpha(x'_i), Q_\alpha(x'_i)$
 及 P'_α, Q'_α による

$$[F, G] \equiv FG - GF$$

↑ 同 Klammersymbol 及 使 用 kanonischen V.-R.
 für konti. Feldgröße "

$$\left. \begin{aligned} [Q_\alpha, Q'_\beta] &= 0 & [P_\alpha, P'_\beta] &= 0 \\ [P_\alpha, Q'_\beta] &= [P'_\beta, Q_\alpha] = \frac{\hbar}{2\pi i} \delta_{\alpha\beta} \delta(r, r') \end{aligned} \right\} \text{(III)}$$

↑ 力場の、

之等、關係、 \dots 二つ、要する空間的位相 = 對二、等 = 同一
 時刻に於ての場成立を、要する時刻 = 於ての狀態
 = 對する Klammersymbol, 値 \rightarrow 行、於てに於て、
 之は及て δ 函数、微係数に通常、如く

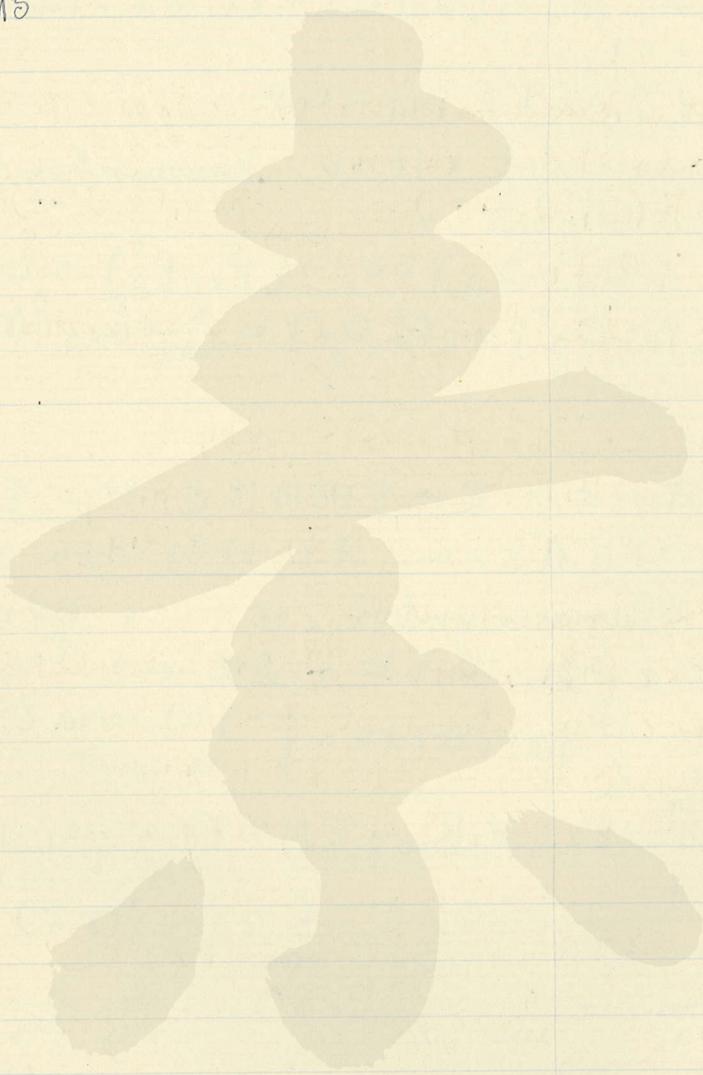
$$\int_a^b f(x) \delta'(x) dx = \begin{cases} -f'(0), & \text{wenn } x=0 \text{ in } (a, b) \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \text{(17)}$$

↑ 之を \dots (II), V.R., 空間生標, \dots 行、微係に
 用いて、

$$\left. \begin{aligned} \text{即ち} \quad [P'_\alpha, \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_i}] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(r, r') \\ [P_\alpha, \frac{\partial Q'_\alpha}{\partial x'_i}] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x'_i} \delta(r, r') = -\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(r, r')^{**} \\ [\frac{\partial P_\alpha}{\partial x_i}, Q'_\alpha] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(r, r') \\ [\frac{\partial P'_\alpha}{\partial x'_i}, Q_\alpha] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x'_i} \delta(r, r') = -\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(r, r')^{**} \end{aligned} \right\} \text{(18)*}$$



* 九月九日



トナ。

次 = nicht vertauschbaren Größen, 函数 (微分) ...

トナ 微分 ...

$$\frac{\partial F(Q_1, Q_2, \dots)}{\partial Q_1} = \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{F(Q_1 + \delta, Q_2, \dots) - F(Q_1, Q_2, \dots)}{\delta}$$

トナ ... 此の δ ...-Zahl (= '微分operator' ...)

トナ

トナ ... 積, 微分, 規則

$$\frac{\partial (F_1 F_2)}{\partial Q_1} = F_1 \frac{\partial F_2}{\partial Q_1} + \frac{\partial F_1}{\partial Q_1} F_2$$

トナ ... (此の 函数, 順序, ...)

トナ ... 函数 ...

トナ ...

$$(19) \left\{ \begin{aligned} [F, Q'_\alpha] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \left[\frac{\partial F}{\partial P_\alpha} \delta(x, x') + \sum_i \frac{\partial F}{\partial P_\alpha} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(x, x') \right] \\ [P'_\alpha, F] &= \frac{\hbar}{2\pi i} \left[\frac{\partial F}{\partial Q_\alpha} \delta(x, x') + \sum_i \frac{\partial F}{\partial Q_\alpha} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(x, x') \right] \end{aligned} \right.$$

トナ

トナ ... (II) ...

トナ ... 又 $F_1, F_2 = \dots$

† p.10頁、注十参照

* $x_i + x_i'$ に対する

† 九月十日稿

* Hermitian 物質波 = 対称 Hamilton 函数の場合、方程式上の物質波 =
 自由な場は $\psi + \psi^*$ 、電磁 potential Φ, \mathbf{A} 、積を
 含んでおくれ。波の流 = 1-2 の如く、電磁 = 流 $\psi + \psi^*$
 の、重なり交換可能でなく、因子、順序 (ψ, ψ^* の重なり
 内) の問題 = +32、知りた文、流論の正し。

↑ 元の文、 $\dot{\bar{H}} = \frac{2\pi i}{h} [H, \bar{H}]$ の誤植でアウ?

↑ ~~増~~ $\dot{\bar{H}} = \frac{2\pi i}{h} [H, \bar{H}] + \frac{2\pi i}{h} [H, \bar{H}]$ 増 = ? + ? の? 注 + 参照

(2) 1 個体, Rolle.

$$\dot{\bar{H}} = \sum_{\alpha} \left[\frac{\partial \bar{H}}{\partial Q_{\alpha}} \dot{Q}_{\alpha} + \frac{\partial \bar{H}}{\partial P_{\alpha}} \dot{P}_{\alpha} + \sum_i \frac{\partial \bar{H}}{\partial Q_{\alpha}} \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_i} \dot{x}_i + \frac{\partial \bar{H}}{\partial P_{\alpha}} \frac{\partial P_{\alpha}}{\partial x_i} \dot{x}_i \right]$$

1 個体は流論の 1 個体でアウ = P 也。(因子、順序が正し)

↑ のかたがた又、外 ~ 1" $\bar{H} = P_{\alpha} Q_{\alpha}$ $\dot{\bar{H}} = P_{\alpha} \dot{Q}_{\alpha} + \dot{P}_{\alpha} Q_{\alpha}$

$\neq P_{\alpha} \dot{Q}_{\alpha} + Q_{\alpha} \dot{P}_{\alpha}$)

但し物=式、右辺、偏微分、の、係数、係、意味を定義
 かし、中心を1とする。

高一般=H、中、因子、順序=つ、つ、特別、規則の中
 記=ア、ア、之、古典、流、の、一意、の、意味、の、外、の意味、の、
 記、の、後、應用、の、能、力、H、の、(本質的=)場、の、意、の、二次形式
 (eine quadratische Form) 等、の、つ、つ、場、の、形式、(如、
 二、linear + +)。(I) ~~等、の、つ、つ、場、の、形式、~~ 二、
 二、古典的、場、の、形式、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、
 二、古典的、場、の、形式、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、

(20) = 二、つ、つ、場、の、形式、の、二、

$$\dot{Q}_\alpha = \frac{2\pi i}{\hbar} [H, Q_\alpha], \quad \dot{P}_\alpha = \frac{2\pi i}{\hbar} [H, P_\alpha]$$

+、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、

之、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、

$$\dot{F} = \frac{2\pi i}{\hbar} [H, F] \quad (21)$$

が、成、立、つ、又
$$\bar{F} = \int F dV$$

=、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、
 が、成、立、つ、又
$$\dot{\bar{F}} = \frac{2\pi i}{\hbar} [H, \bar{F}] \quad (21')$$

二、式、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、
 の、つ、つ、場、の、形式、の、二、

先 (21') =、の、つ、つ、場、の、形式、の、二、

$$\bar{F} = H \text{ かつ } [H, \bar{F}] \equiv 0 \text{ かつ}$$

$$\dot{\bar{H}} = 0 \quad \bar{H} = \text{const} \quad (22)$$

* 量子力学の表現、特に \hat{H} が対角線形 = エネルギー固有状態、ハミルトニアン \hat{H} が対角線形 $\hat{H}|n\rangle = E_n|n\rangle$ 、物理的応用 = 定常状態 = エネルギー固有状態。

が成つた。即ちこの場合 = E Energie 法則が成立つ。^{*}
 但しこの場合 H の時間 explicit = 念之で中に入るべき
 無しである。因故に之を (21) のこの假之が P の式一般に
 成立つ。

第 = (21) の \bar{H} = 対して 相対化関係 $[Q_\alpha, Q'_\beta], [P_\alpha, P'_\beta]$
 $[P_\alpha, Q'_\beta], [P'_\beta, Q_\alpha]$ を成す (II) = 之より
 相対化関係の A なる c-Zahl (即ち c-Zahl =
 単位 Operator を成すもの) であるから \bar{H} と交換可能
 である。因故に 時間的導来函数、(空間一変 (位置) = 対して)
 Orbits 即ち (III) = $V-R$ の P の時刻 $t = t_0$ = 対
 する $V-R$ (II) を假定すると $V-R$ の場合
 式 (II) = 之より t_0 = 近々の時刻 = 対して 之より A なる
 時刻 = 対して 成立つ (sich reproduzieren).
 之を \bar{H} の初等 (I) + (II) + 一般に之を \bar{H} の
 成立つ。

(13) = 之より 定数 G_K の Impuls 積分

$$G_K = - \int \sum_\alpha P_\alpha \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_K} dt \quad (13)$$

= (20) を適用すると

$$[G_K, Q_\alpha] = \frac{ih}{2\pi} \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_K}, \quad [G_K, P_\alpha] = \frac{ih}{2\pi} \frac{\partial P_\alpha}{\partial x_K}$$

(14) 帰納 = 之より $\alpha = 1$ のより \bar{H} 相対化, \bar{H} (之を定数 G_K の
 explicit = 之より \bar{H} = 之より

† 下式を $\frac{1}{r^2}$ の factor = finite Operator として
EIT した。

* \bar{H} と G_K は可換, $\lambda(2\lambda) = 2\lambda$ G_K と $\lambda(2\lambda) = 2\lambda$ 可換。

$$\frac{\partial F}{\partial x_k} = -\frac{2\pi i}{\hbar} [G_k, F] \quad (23)$$

が成立する。2. (21) に対して Seitenstück \hat{P}_α の
 定常的状態 ψ に対して積分すると $\bar{F} = \int \bar{\psi} dV$, 定
 常の場合 $\int \frac{\partial F}{\partial x_k} dV = 0$

$$t \rightarrow 0 \quad [G_k, \bar{F}] = 0 \quad (23)'$$

$$t \rightarrow \infty \quad \bar{F} = \bar{H} \quad t \rightarrow 0 \quad (21) = 0 \quad \dot{G}_k = 0 \quad G_k = \text{const} \quad (24)$$

$t \rightarrow \infty$ の \hat{P}_α 定常状態 ψ の Impuls 積分, 定常
 状態の場合 $\int \psi dV = 0$

この関係 P_α と $\frac{\partial \alpha}{\partial x_k}$, 1. 順序 ψ に対して $-\frac{1}{2}$ ずつ
 が P_α , 実際 (23)(24) は 2. 順序 ψ に対して成立するが,

(18) = 0 に対して $[P_\alpha, \frac{\partial \alpha}{\partial x_k}]$ は $\delta(\alpha)$ の関数, $\alpha = 0$ に対して
 singular \hat{P}_α unbestimmt ψ の $P_\alpha \frac{\partial \alpha}{\partial x_k} + \frac{\partial \alpha}{\partial x_k} P_\alpha$
 の \hat{P}_α に対する linear combination G_k , 積分 ψ に対して
 0 になる \hat{P}_α に対して ψ の場合

(21) と (23) から \hat{P}_α の Feldgröße \hat{P}_α の Operator \hat{P}_α の Matrix
 \hat{P}_α の場合 $\psi = \text{Energie } \bar{H}$ の Impuls G_k の
 対角成分, Matrix \hat{P}_α の成分 $\hat{P}_{\alpha n}$, $\hat{P}_{\alpha m}$, Matrix element
 $\hat{P}_{nm} = \int \bar{\psi}_n \hat{P}_\alpha \psi_m$ 微分方程式

$$\dot{\hat{P}}_{nm} = \frac{2\pi i}{\hbar} (\bar{H}_n - \bar{H}_m) \hat{P}_{nm}$$

$$\begin{aligned} \dagger \therefore F(x'_i, x'_i, x'_i, t) &= F(x, x, x, t) + \sum \frac{\partial F}{\partial x_i} (x'_i - x_i) + \frac{\partial F}{\partial t} (t' - t) \\ &\quad + \sum_{i, k} \frac{1}{2} \frac{\partial^2 F}{\partial x_i \partial x_k} (x'_i - x_i)(x'_k - x_k) + \dots \\ &= F(x, x, x, t) \left[1 + \left(-\frac{2av}{c} \right) (G_i F - F G_i) + \dots \right] \\ &= \left(1 + \left(\frac{2av}{c} \right) \right) \left\{ F(t' - t) - (G_i F - F G_i) \right\} + \frac{1}{2} \left(\frac{2av}{c} \right)^2 \left\{ \dots \right\} \\ &\quad \times F(x_i, t) \times \left\{ 1 - \left(\frac{2av}{c} \right) \right\} \left\{ 1 + \frac{1}{2} \left(\dots \right) \right\} \left\{ \dots \right\} \end{aligned}$$

$$\partial_{\mu} \frac{\partial F_{nm}}{\partial x_{\mu}} = - \frac{2\pi i}{h} (G_{k,n} - G_{k,m}) F_{nm}$$

方程式に従って element F_{nm} は空間的に均一
 = 対称関数として、方程式は

$$F_{nm} = a_{nm} e^{\frac{2\pi i}{h} [(H_n - H_m)t - (G_{kn} - G_{km})x]}$$

は調和波 (Harmonischen Welle) として $t=0$

にして G_k は $G_{k,n}$ の成分 t は Impulsvektor
 の成分

Operatorn の別な Darstellung = 3-1 節 = (21) の

(23) のようにして使うと $A \neq 1$ の $F =$ 対称

$$= e^{\frac{2\pi i}{h} [(H(t-t') - (G_{kn} - G_{km})x]} F(x_1, x_2, x_3, t) e^{-\frac{2\pi i}{h} [(H(t'-t) - (G_{kn} - G_{km})x]} \quad (26)$$

方程式に従って

最後 = 方程式、積分、方程式に従って Feldgröße が固有
 振動 (Eigenschwingung) \Rightarrow 従って 空間的に 方程式を適用し
 てわかる。この "実際" = 行っている唯一の方法に従って

Feldgröße が 空間座標 = 対称の Abhängigkeit \Rightarrow 行
 いて、変換座標系で展開する (Orthonormalsystem)

$$P_{\alpha} = \sum_{\rho} a_{\rho\alpha}(t) u_{\rho}(x_1, x_2, x_3) \quad \} \quad (27)$$

$$Q_{\alpha} = \sum_{\rho} b_{\rho\alpha}(t) u_{\rho}^*(x_1, x_2, x_3)$$

$$\int u_{\rho} u_{\sigma}^* dV = \delta_{\rho\sigma} \quad (28)$$

† $H^{\alpha\beta} P_{\alpha} P_{\beta}$ / bilinear form $\mp P_{\mu} P^{\mu} \approx 0$

* この定数 R は g の関数である。

+ L が Q_2 の $U(1)$ 対称性を P_{14} で explicit に破ることを示す。
関係性である。

* この大 g の制限である。

$$\therefore a_{\mu\nu} \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\mu} = A_{\alpha\beta} \frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu}$$

$$B_{\alpha\beta} a_{\mu\nu} \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\mu} = \frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu}$$

$$\frac{\partial L}{\partial Q_\alpha} = \frac{\partial L}{\partial Q_\beta} B_{\alpha\beta} a_{\mu\nu}$$

∴ L, $\frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\mu}$ nicht vertauschbar $\Rightarrow \nabla \nabla \neq \nabla \nabla$ (2) \Rightarrow $\nabla \nabla$ $\nabla \nabla$

$$\frac{\partial}{\partial x_\mu} \left\{ \left(\frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu} \right) \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\lambda} \right\} = \sum \left\{ \left(\frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu} \right) \frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\lambda} \right\} + \sum \left\{ \left(\frac{\partial Q_\alpha}{\partial x_\lambda} \right) \frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu} \right\} + \dots$$

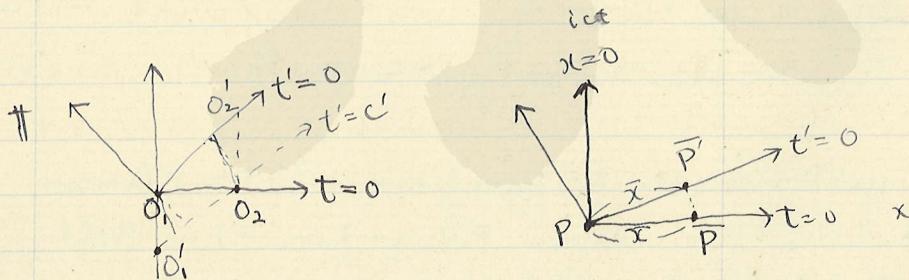
$$= \sum B_{\alpha\beta} a_{\mu\nu} \frac{\partial Q_\beta}{\partial x_\nu}$$

* 9A11D 98

$$\begin{aligned} \overline{AB} &= 1 \quad \therefore B\overline{A} = 1 \quad \therefore B^{-1}(B\overline{A})B = 1 \\ &\quad \therefore \overline{AB} = 1 \\ (\therefore (B\overline{A})B) A_{\alpha\beta} B_{\gamma\delta} &= \delta_{\alpha\beta} \end{aligned}$$

†第一、第二式は、この行の各物 = 7カ。第二式で、その共通、因取ヲ、1/2
 510

$$-t_{\alpha} \delta_{\beta\gamma} + t_{\beta\gamma} \delta_{\alpha\gamma} = -t_{\beta\alpha} + t_{\beta\alpha} = 0$$



† 原点, 1 的 動 = 對 ψ の Q_α 従 \rightarrow P_α 有 无 終 了, 變 化 于 此 時
 † ψ の 2 個 の 勿 論 不 同

Def $x'_\mu = x_\mu + a_\mu$ $Q_\alpha(x_\mu) = Q'_\alpha(x'_\mu + a_\mu)$

九 月 十 = 日 的.

2.1 第 一 部 第 三 式 = 對 ψ の $[] \neq 0$ 従 \rightarrow K の $\beta = +3$ 又

第 二 式 2 部 分 \dots $(\bar{x}_k - x_k)$ 有 限 \rightarrow 4 部 分 \dots 2.1 因 此 不 能
 = 従 \rightarrow δ 函 数 于 x_k 微 分 以 后 $\epsilon = 2$ 従 \rightarrow \mathbb{R}^4 aufheben
 † ψ の 支 持 線 上.

\therefore 2 従 \rightarrow $v=1, 2, 3$ 有 限 $\rightarrow [P_{\alpha\beta}, \frac{\partial \bar{Q}_\beta}{\partial x_\nu}]$ $\therefore \frac{\partial}{\partial x_\nu} \delta(\bar{x}\bar{x}) = \text{term}$

\therefore 従 \rightarrow $v+k$ 有 限 $\therefore (\bar{x}_i - x_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x})$ term \dots

$\int (\bar{x}_i - x_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x}) dx = 0 \Rightarrow -D \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x})$ \therefore $\int \dots$ \therefore $\int (\bar{x}_i - x_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x}) dx = 0$



$[f(x) - f(0)] \delta(x) = 0$ $\therefore f(0) \delta(x) = f(x) \delta(x) + \text{of}(x) \delta(x)$

= 従 \rightarrow $\frac{\partial}{\partial x_i} 0 = (\bar{x}_i - x_i) \frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x}) + 0$

\therefore $0 \neq 7$ $v=k$ 有 限 $\therefore S_{kk} = 0$ $\therefore v=4$ $\frac{\partial}{\partial x_i} \delta(\bar{x}\bar{x})$ \dots

$$* \therefore P_{\alpha\kappa} = - \frac{\partial H(P_{\alpha\gamma}, \dot{a}_\alpha, \frac{\partial \dot{a}_\alpha}{\partial x^\kappa})}{\frac{\partial \dot{a}_\alpha}{\partial x^\kappa}} \quad \text{ii} \quad \frac{\partial P_{\alpha\gamma}}{\partial x^i} \quad \text{??????}$$

† H.P. の論文では、2.1節の2.1項の47行の47行、第3式が導出される
 77211

か48行の77行の Rosenfeld, The Principles of Mechanics

$$\begin{aligned} \frac{\partial H}{\partial x^i} [P_{\alpha\kappa}, \overline{P_{\alpha\kappa}}] &= - \frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial a_\beta} \delta(x, \overline{x}) + \sum_i \frac{\partial \overline{P_{\alpha\kappa}}}{\partial \dot{a}_\beta} \frac{\partial}{\partial x^i} \delta \\ &= - \frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial a_\beta} \delta + \sum_i \frac{\partial \overline{P_{\alpha\kappa}}}{\partial \dot{a}_\beta} \frac{\partial}{\partial x^i} \delta + \frac{\partial}{\partial x^i} \left(\frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial \dot{a}_\beta} \right) \delta \\ \therefore [f(\overline{x}) - f(x)] \delta(x, \overline{x}) &= 0 \quad \text{as} \quad f(x) \frac{\partial}{\partial x^i} \delta = f(\overline{x}) \frac{\partial \delta}{\partial x^i} + \frac{\partial f(x)}{\partial x^i} \delta \\ f(x) \frac{\partial \delta}{\partial x^i} &= f(x) \frac{\partial \delta}{\partial x^i} + \frac{\partial f(x)}{\partial x^i} \delta \\ &= f(x) \frac{\partial \delta}{\partial x^i} + \frac{\partial f}{\partial x^i} \delta \end{aligned}$$

が成立せしむるなり。

(39)式ヲ検討すべし。H, P, räumliche Ableitung
 有るは、 $\bar{\psi} + \psi$ による。

先ず、式 (39) $\left[Q_{\alpha}, \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial x_4} \right]$ 及び $\delta \bar{\psi}$ による $\delta \psi$ なること
 あり。併し、 $\delta \psi$ なること、或るなり。

第2式、左辺 (II) + (19) = 0

$$\frac{2\pi}{hc} [P_{\alpha\kappa}, \bar{Q}_{\beta}] = \frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial P_{\beta 4}} \delta(\bar{\psi}) = -\frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4} \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_{\kappa}}} \delta(\bar{\psi})$$

右辺、左辺

$$\frac{2\pi}{hc} (\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa}) [P_{\beta 4}, \frac{\partial \bar{Q}_{\alpha}}{\partial x_4}] = \frac{2\pi}{hc} (\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa}) [P_{\beta 4}, \frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4}}]$$

$$= (\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa}) \frac{\partial}{\partial Q_{\alpha}} \frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4}} \delta + (\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa}) \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4}} \frac{\partial}{\partial x_i} \delta$$

$(\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa})$ なる因子、 δ 及び、Ableitung + compensate

なること、 $\bar{x}_{\kappa} - x_{\kappa} = 2 \cdot \dots$ なること、 δ 及び、 δ

$$- \frac{\partial}{\partial Q_{\alpha}} \frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4}} \cdot \delta$$

又、 $\delta \psi$ なること、 $\delta \psi$ なること

第2式、左辺 (19) = 0

$$\frac{2\pi}{hc} \left\{ [P_{\alpha\kappa}, P_{\beta 4}] + [P_{\beta 4}, P_{\alpha\kappa}] \right\} = \left(-\frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial P_{\beta 4}} + \frac{\partial P_{\beta 4}}{\partial P_{\alpha\kappa}} \right) \delta$$

$$+ \sum_i \left(\frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial x_i} + \frac{\partial P_{\beta 4}}{\partial x_i} \right) \frac{\partial}{\partial x_i} \delta + \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial P_{\alpha\kappa}}{\partial x_i} \right) \delta$$

$$= \left(\frac{\partial H}{\partial P_{\beta 4} \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_{\kappa}}} - \frac{\partial H}{\partial Q_{\alpha} \frac{\partial Q_{\beta}}{\partial x_{\kappa}}} \right) \delta - \sum_i \left(\frac{\partial^2 H}{\partial x_i \partial x_i \partial Q_{\alpha} \partial x_{\kappa}} + \frac{\partial^2 H}{\partial x_i \partial x_i \partial Q_{\beta} \partial x_{\kappa}} \right) \frac{\partial \delta}{\partial x_i}$$

$$- \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\alpha} \partial x_{\kappa} \partial x_i} \right) \delta$$

$$† \quad \frac{\partial \delta}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial \delta}{\partial x_j \partial x_i} \quad \text{† } \dot{x}_i, \dot{x}_j = \dots \text{ by parts } \neq \text{cur}$$

240

$\#$ ^自 Kanonische Gleichungen ^(†) Invariant $+ 2F \dot{x} \rightarrow$ ^{equivalent, \dot{x}}

$$\dot{Q}_\alpha = A_{\alpha\beta} \dot{Q}_\beta + \dots$$

$$\dot{Q}_\alpha = A_{\alpha\beta} \left[\frac{2\pi i}{h} [H, Q_\beta] \right] = A_{\alpha\beta} \frac{2\pi i}{h} [H, Q_\beta]$$

$$\chi \frac{\partial F}{\partial x_k} = - \frac{2\pi i}{h} [G_k, F]$$

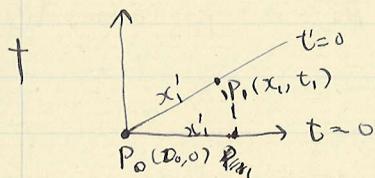
$$x_\mu^\dagger = a_{\mu\nu} \dot{x}_\nu; \quad Q_\alpha^\dagger = A_{\alpha\beta} Q_\beta^\dagger + \dots$$

$$\frac{\partial Q_\alpha^\dagger}{\partial x_\mu^\dagger} = A_{\alpha\beta} a_{\mu\nu} \frac{\partial Q_\beta^\dagger}{\partial x_\nu^\dagger} = A_{\alpha\beta} a_{\mu\nu} [J_\mu, Q_\beta^\dagger] \frac{2\pi i}{h} = [a_{\mu\nu} J_\nu, A_{\alpha\beta} Q_\beta^\dagger] \frac{2\pi i}{h}$$

$$\begin{aligned}
 \delta \in \mathcal{D} \Rightarrow & \frac{2\pi}{hc} (\bar{x}_k - x_k) \left[P_{\alpha 4}, \frac{\partial P_{\beta 4}}{\partial x_4} \right] \\
 = & \frac{2\pi}{hc} (\bar{x}_k - x_k) \left[P_{\alpha 4}, \frac{\partial H}{\partial Q_{\beta}} \right] + \frac{2\pi}{hc} (\bar{x}_k - x_k) \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left[P_{\alpha 4}, \frac{\partial H}{\partial Q_{\beta} \partial x_i} \right] \\
 = & \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} \cdot \delta + (\bar{x}_k - x_k) \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} \left[\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_i} \delta + \sum_j \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_j} \frac{\partial \delta}{\partial x_i} \right] \\
 = & \left(\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} - \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\alpha} \partial Q_{\beta} \partial x_k} \right) \delta - \sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} \right) \delta \\
 & + \sum_i \sum_j (\bar{x}_k - x_k) \frac{\partial \delta}{\partial x_i \partial x_j} \cdot \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_j \partial x_i} \\
 = & \left(\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} - \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\alpha} \partial Q_{\beta} \partial x_k} \right) \delta - \sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} \right) \delta \\
 = & \left(\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} - \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\alpha} \partial Q_{\beta} \partial x_k} \right) \delta - \sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} \right) \delta \\
 = & \left(\frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} - \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\alpha} \partial Q_{\beta} \partial x_k} \right) \delta - \sum_i \left(\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial^2 H}{\partial Q_{\beta} \partial Q_{\alpha} \partial x_k} \right) \delta
 \end{aligned}$$

∴ 両辺、一致する。

例 4 任意、relativistisch invariante Lagrange-
 funktion $= \mathcal{H} = L$ に対し $\dot{z} = \beta z$ 、Hamilton 形式
 $H = \mathcal{H}(\dot{z}, z) = \dot{z} + \mathcal{H}(\dot{z}, z)$ 式、 $\dot{z} = \beta z$ 、 $\mathcal{H} = \mathcal{H}(\dot{z}, z)$
 場合 $= \mathcal{H} = V \cdot R$ 、relativistisch invariante
 $\dot{z} = \beta z$



$$(x_1 - x_0)^2 + (y_1 - y_0)^2 + (z_1 - z_0)^2 - c^2 t_1^2 > 0$$

+> 4. Lorentz transformation $(x, t) \rightarrow (x', t')$

$$(x_1 - x_0)^2 + (y_1 - y_0)^2 + (z_1 - z_0)^2 - c^2 t_1^2 \\ = x_1'^2 + y_1'^2 + z_1'^2 > 0 \quad t_1' = 0$$

\Rightarrow 2. 3. 7. 7. 7. 7. P_0, P_1 7 同的时刻 = 2. 1. 2. 1. 0. 出来ぬ。

$$x_1'^2 + y_1'^2 + z_1'^2 - c^2 t_1'^2 < 0 \quad +> 1. 2. 3. 3. 3.$$

かつ V_4 -R. / 形は、 $\rho_{ik} < 0$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら raumartige
 Verbindungsrichtung $\tau \rightarrow \tau$ \mathbb{R}^4

$$\sum_i \rho_{ii} - c^2 \Delta t^2 > 0$$

τ の方が τ の世界点 = 対称の Klammersymbol ρ_{ik}
 $0 < \rho_{ik}$ (infinitesimaler Charakter der V_4 -R.)

又 ρ_{ik} の分解は $\rho_{ik} = \rho_{ik} + \rho_{ik}$ なら、 ρ_{ik} の物、Lichtkegel
 上 $\rho_{ik} = \rho_{ik}$ なら、 ρ_{ik} 的、zeitartigerverbindungs-
 richtung $\rho_{ik} + \rho_{ik}$ の場合 = 対称、 $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら

計算 2. の方が。2. の場合 Klammersymbol、 ρ_{ik}
 有限、 $\rho_{ik} < 0$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $0 < \rho_{ik} + \rho_{ik}$ 。特別、 ρ_{ik}
 $\rho_{ik} < 0$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} + \rho_{ik}$ なら。

2. の場合 ρ_{ik} (Quantenmechanik) = ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik}
 $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら
 $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら
 $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら $\rho_{ik} = \rho_{ki}$ なら

高(21) + (23) かつ

$$J_k = -ic G_k = \int \sum_{\alpha} \rho_{\alpha 4} \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_k} dV \quad \left. \right\} (41)$$

$$J_4 = \int \left(\sum_{\alpha} \rho_{\alpha 4} \frac{\partial Q_{\alpha}}{\partial x_4} - L \right) dV = \bar{H} = E$$

かつ 4次元の Vektor (Vierervektor) / Komponenten ρ_{ik}
 ρ_{ik} の計算 ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら
 ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら ρ_{ik} なら

† Lorentztransformation $x_\mu = a_{\mu\nu} x'_\nu = \gamma_{\nu\mu} x'_\nu$
 $J_\mu = A_{\mu\nu} J'_\nu$ ↑ の変換が 2 次元に 1-2 次元
 $\frac{\partial F}{\partial x'_\nu} = a_{\mu\nu} \frac{\partial F}{\partial x_\mu} = \frac{2\pi}{hc} [J'_\nu, F] = \frac{2\pi}{hc} A_{\mu\nu} [J_\mu, F]$
 $\therefore a_{\mu\nu} = A_{\mu\nu}$ (1/2 の F は skalar $\hat{E} \pm \sigma$)

丸印 + 三日月

28

例題. (21)(23) 1

$$\frac{\delta F}{\delta x_\nu} = \frac{2\pi}{hc} [J_\nu, F] \quad (42)$$

↑ ↑ ↑ ↑ ↑ ↑ ↑

J_ν (Vektorcharakter) は 1 級 = 直線, 1 階 = 2 階 ↑ ↑ ↑ ↑ ↑
↑ ↑ ↑ ↑ ↑ ↑ ↑

* = 変換する index の 1 を sum up する。3番目の 1 → 3, 4番目の
字の 1 → 4 になる。高次元の 1 を Heaviside 単位
とする。

Kap II. Aufstellung der Grundgleichungen der Theorie für elektromagnetische Felder und Materiewellen. 29

§1. 電磁場の式 $B_{\alpha\beta}$, 類化点.

先月号, V.-R. Schema \rightarrow Vakuumelektrodynamik = 應用
 \rightarrow $\Gamma R U_0$

2. 物理的状態量 \rightarrow Vierpotential, Komponenten
 Φ_α [$\Phi_i = A_i, \Phi_4 = i\Phi_0$] \rightarrow $\Gamma R U_0$. \rightarrow 2.7 級分, 2.1

$$F_{\alpha\beta} = \frac{\partial \Phi_\beta}{\partial x_\alpha} - \frac{\partial \Phi_\alpha}{\partial x_\beta}$$

$$F_{4k} = i F_k \quad (F_{23}, F_{31}, F_{12}) = (H_1, H_2, H_3) \quad F_{\alpha\beta} = -F_{\beta\alpha} \quad (43)$$

\rightarrow Γ Feldstärken \rightarrow 物理的状態量

\rightarrow Γ Vakuum = 8.2. Maxwell, \rightarrow 式

$$\frac{\partial F_{\alpha\beta}}{\partial x_\rho} = 0 \quad (44)$$

\rightarrow Γ 変分 = 2.7

$$\delta \int L dV dt = 0$$

\rightarrow Wirkungsprinzip \rightarrow Γ \rightarrow Γ

$$L = -\frac{1}{4} F_{\alpha\beta} F_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} (E^2 - H^2) \quad (45)$$

先月号, 一般的要求 = Γ \rightarrow Φ_α = kanonisch konjugierte Impuls \rightarrow Γ

$$P_{\alpha 4} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\Phi}_\alpha}$$

\rightarrow Γ \rightarrow Γ

$$P_{4k4} = -F_{4k} \quad (k=1,2,3) \quad P_{44} \equiv 0 \quad (46)$$

\rightarrow Γ \rightarrow Γ Φ_4 = konjugiert + Impuls \rightarrow identisch

† 2. 1 次係数の項は、 $\sum_k \frac{\delta F_{4k}}{\delta x_k}$ が c- Zahl \Rightarrow part 1, 2, 2)
 \Rightarrow μ_0 の方が $2 \times R \sim (44')$ の両方 Σ μ_0

† 後述計算で見るわけ。

$$* \int \sum_k F_{4k} \frac{\delta \Phi_4}{\delta x_k} dV = - \int \sum_k \frac{\delta F_{4k}}{\delta x_k} \Phi_4 dV + \int F_{4k} \Phi_4 \omega_2(n, x_k) df$$

$$= 0 \quad - \int E \Phi_0 df$$

Viererstrom, $\nabla \cdot j = \rho \dots \sum_k \frac{\delta F_{4k}}{\delta x_k} \neq 0 \Rightarrow$ part 1, 2, 2) (53) へ

$$+ \int \sum_k \frac{\delta F_{4k}}{\delta x_k} \Phi_4 dV = - \int \text{div} E \cdot \Phi_0 dV = \int e \psi_0^* \psi_0 \Phi_0 dV$$

$$\psi_{\sigma}^{\dagger} \left(\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} + \frac{e}{c} \mathcal{A}_{\mu} \right) \psi_{\rho} + i m c \psi_{\rho}^{\dagger}$$

Dirac の Dirac 方程式

Dirac 方程式を Dirac 方程式として扱う。Dirac 方程式の基礎は Dirac 方程式である。

Dirac 方程式 ψ_p ($p=1, 2, 3, 4$) の Dirac 行列 (vierseitige) Matrizen γ^μ ($\mu=1, \dots, 4$) (Element $\gamma_{\rho\sigma}^\mu$) である。

Dirac 方程式は

$$\gamma^\mu \gamma^\nu + \gamma^\nu \gamma^\mu = 2\delta_{\mu\nu} \quad (49)$$

Dirac 方程式の Dirac 方程式

Dirac 方程式の Dirac 方程式

$$\sum_{\mu} \sum_{\sigma} \gamma_{\rho\sigma}^{\mu} \left(\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} + \frac{e}{c} \Phi_{\mu} \right) \psi_{\sigma} - imc \psi_{\rho} = 0 \quad (50)$$

Dirac 方程式の Dirac 方程式

$$\sum_{\mu} \sum_{\sigma} \gamma_{\sigma\rho}^{\mu} \left(\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} - \frac{e}{c} \Phi_{\mu} \right) \psi_{\sigma}^{\dagger} + imc \psi_{\rho}^{\dagger} = 0 \quad (50')$$

Dirac 方程式の Dirac 方程式

Dirac 方程式の Dirac 方程式

Dirac 方程式の Dirac 方程式

$$\delta \int \mathcal{L} dV dt = 0$$

Dirac 方程式の Dirac 方程式

$$\mathcal{L} = - \sum_{\mu} \sum_{\sigma} \sum_{\rho} \left[\gamma_{\rho\sigma}^{\mu} \psi_{\rho}^{\dagger} \left(\frac{\hbar c}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} + e \Phi_{\mu} \right) \psi_{\sigma} - imc \psi_{\rho}^{\dagger} \psi_{\rho} \right] \quad (51)$$

Dirac 方程式の Dirac 方程式

Dirac 方程式の Dirac 方程式

↑E→t ハ→k→r
↑

$$\delta \int L dV dt = \sum_p \int \delta \psi_p^\dagger [\psi_0] dV dt + \sum_o \int [\psi_0] \delta \psi_o dV dt$$

$$+ \int \text{Div} \left(\frac{\delta L}{\delta \psi} \right) dV dt$$

↑K L → E → 0

ル2+1, L カ

$$L' = + \sum_{\mu} \sum_{\rho} \sum_{\sigma} \left[\gamma_{\rho\sigma}^{\mu} \left(\frac{\hbar c}{2\alpha i} \frac{\partial \psi_{\sigma}^{\dagger}}{\partial x_{\mu}} - e \Phi_{\mu} \psi_{\sigma}^{\dagger} \right) \psi_{\rho} + i m c^2 \psi_{\rho}^{\dagger} \psi_{\rho} \right] \quad (51)$$

ト1 \mathcal{P}_e

$$L - L' = - \sum_{\mu} \sum_{\rho} \sum_{\sigma} \frac{\hbar c}{2\alpha i} \gamma_{\rho\sigma}^{\mu} \frac{\partial}{\partial x_{\mu}} (\psi_{\rho}^{\dagger} \psi_{\sigma}) \quad (52)$$

カ Divergency $\nabla \cdot \mathbf{p}$ のハズ2トが出来る, $\int L dV dt$
 1 積分 = 何, 計算ヲモカ ~ + i トイフ 2トカソカ!
 2 計算 = 示レテ $\psi^{\dagger} \psi$ 7 Vertauschbarkeit 做定スル
 計算ハナク ψ^{\dagger} ハ 常 = ψ 1 在 = 来テ 在ル2ト, 注意ス
 ベキ点 $\nabla \cdot \mathbf{p} = 0$

~~要カヲ行ハズ~~ nicht variierten Feldverlauf = 常 = 示レ
 (50) (51) = 示レ $L \in L' \in 0$ 1+2カ3 $L - L' = 0$

ト+2, 示レテ

$$s_{\mu} = (-e) \sum_{\rho, \sigma} \gamma_{\rho\sigma}^{\mu} \psi_{\rho}^{\dagger} \psi_{\sigma} \quad (53)$$

7 Stromvektor ($s_k = \frac{1}{c} i_k, s_4 = i\rho$) 1+2+2

2トが出来るカ $-e$ カツル, ... 勿論 電子, 負1電荷 = 示レ

収容, $\frac{\delta S_{\mu}}{\delta x_{\mu}} = 0 \quad (54)$

ト+2カ3。

又 (51), (53) カ3 $\frac{\delta L}{\delta \Phi_{\mu}} = s_{\mu} \quad (55)$

ト+2。

$$\begin{aligned}
 \dagger(50) &= \gamma_{\rho\sigma}^4 \Rightarrow \text{b.t.}, & \gamma_{0\rho}^M \gamma_{\rho\sigma}^4 &= 2\delta_{M4} - \gamma_{0\rho}^4 \delta_{\rho\sigma}^M & \text{b.3} \\
 & - 2\delta_{\mu 2} \sum_{\mu=1}^3 \gamma_{\rho\sigma}^M \left(\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x^\mu} - \frac{e}{c} \Phi_\mu \right) \psi_\sigma^* & + \gamma_{\rho\sigma}^4 \left(\frac{\hbar}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x^4} - \frac{e}{c} \Phi_4 \right) \psi_\rho^* \\
 & + i m c \psi_\rho^* = 0
 \end{aligned}$$

†+ℓ. ∴ x_4, Φ_4 純 imaginary + 2†+3 等
 (50), complex conjugate = + → $\bar{\psi}$ (ℓ 2†+b) 等.

Dirac 式が成り立つ上、変換原理より、 L が Q_α (pp. 4
 $\frac{\partial \psi_\alpha}{\partial x_4}$) = 同様に linear 変換したものが ψ_α =
 Hamilton 形式 (12) となるように ψ_α

$$\text{pp. 4} \quad P_{\alpha 4} = \frac{\partial L}{\partial \dot{\psi}_\alpha} = -\frac{\hbar c}{2\pi i} \sum_p \gamma_{p\alpha}^4 \psi_p^\dagger = -\frac{\hbar c}{2\pi i} \psi_\alpha^*$$

よって、 ψ_α と ψ_α^* は $(\psi_\alpha, \psi_\alpha^*) = 2\pi i \psi_\alpha$
 = konjugiert komplexe となる。よって ψ_α^* は

$$\psi_\alpha^* = \frac{1}{i} \sum_p \gamma_{p\alpha}^4 \psi_p^\dagger \quad (56)$$

よって、 ψ_α と ψ_α^* の γ_α は γ_α の Hermitesche
 Matrizen となる。

$$\text{よって} \quad \frac{1}{(-i)} \frac{1}{i} S_4 = \sum_p \psi_p^* \psi_p \quad (57)$$

が Teilchendichte となる。

よって Hamilton 形式は (56) より

$$\psi_p^\dagger = i \gamma_{op}^4 \psi_\alpha^* \quad (56')$$

よって

$$H = \int \left[\left(-\frac{\hbar c}{2\pi i} \right) \psi_\alpha^* \frac{\partial \psi_\alpha}{\partial x_4} + i \psi_\alpha^* \left(\frac{\hbar c}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_4} + e \Phi_4 \right) \psi_\alpha \right. \\ \left. + i \sum_{k=1}^3 \gamma_{op}^4 \gamma_{pk} \psi_\alpha^* \left(\frac{\hbar c}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_k} + e \Phi_k \right) \psi_\alpha + m c \sum_{op} \gamma_{op}^4 \psi_\alpha^* \psi_p \right] dV dt$$

$$= \int \left[e i \Phi_4 \psi_\alpha^* \psi_\alpha + i \gamma_{op}^4 \gamma_{pk} \psi_\alpha^* \left(\frac{\hbar c}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial x_k} + e \Phi_k \right) \psi_\alpha \right. \\ \left. + m c \gamma_{op}^4 \psi_\alpha^* \psi_p \right] dV dt$$

† α^k, β , 同 = γ^M + 同形 , $V, -R$, の区別はなし。
RRS $\alpha^k \alpha^l + \alpha^l \alpha^k = 2\delta_{kl}$ $\beta^2 = 1$
 $\alpha^k \beta + \beta \alpha^k = 0.$

† α^k, ρ , 同 = $\tau \gamma^M + 10 \rho$, $V, -R$, の 既記 行 在 n_0 。
224 $\alpha^k \alpha^l + \alpha^l \alpha^k = 2 \delta_{kl}$ $\beta^2 = 1$
 $\alpha^k \beta + \beta \alpha^k = 0.$

$$\therefore \bar{H} = \int [\Psi^* \{ (e) \Phi_0 + \alpha^k \left(\frac{\hbar c}{2m} \frac{\partial}{\partial x_k} + e A_k \right) + m c^2 \beta \} \Psi] dV \dots (57)$$

↑↑↑

但し $\alpha^k = i\gamma^4 \gamma^k$

$$(\Psi^* \alpha^k \Psi) = \sum_{\sigma, \sigma'} \Psi_{\sigma}^* \alpha_{\sigma \sigma'}^k \Psi_{\sigma'} \quad \text{etc}$$

↑↑↑ 2.

2. 場合 = ↑↑↑ V.-R. (II) 則 (31) "

$$\begin{aligned} [\Psi_p, \Psi_{\sigma'}] &= 0 \\ [\Psi_p, \Psi_{\sigma'}^*] &= \frac{1}{i} \sum_{\tau} \gamma_{\tau\sigma}^4 [\Psi_{\sigma}, \Psi_{\tau}^*] = \delta_{p\sigma} \delta(\mathbf{x}\mathbf{x}') \quad (58) \\ [\Psi_p^*, \Psi_{\sigma'}^*] &= [\Psi_p^{\dagger}, \Psi_{\sigma'}^{\dagger}] = 0 \end{aligned}$$

↑↑↑ 両子 ↑↑↑ ↑↑↑

$\Psi_{\sigma}, \Psi_{\sigma}^{\dagger}$ 等, $\bar{\psi}$ が Lorentz transformation \Rightarrow ↑↑↑
 変換規則に従って一般に述べておく。実際、
 ↑↑↑ 第五節 (第一巻), 一般の規則と一致して
 \Rightarrow V.-R. (58), relativistische Invarianz
 又成ることを示す必要がある。

よって (58) V.-R. \Rightarrow ↑↑↑ 等が gleichberechtigt
 ↑↑↑ 性, 内, \Rightarrow ↑↑↑ 等 \Rightarrow Konfigurations-
 raum \Rightarrow ↑↑↑ 通常, q.m. Gleichungen, symmetrischen
 Lösungen, ↑↑↑ Einstein-Bose-Statistik \Rightarrow ↑↑↑
 ↑↑↑ ↑↑↑ ↑↑↑

$\psi \rightarrow$ 1 階の antisymmetrischen Lösungen 及び
 Fermi-Dirac-Statistik = 4 階 ψ の (58), Klammersymbol, ψ の -- Zeichen ψ + Zeichen $\bar{\psi}$ ψ $\bar{\psi}$
 $\psi \psi = 0 \rightarrow \bar{\psi} \psi = 0$

$\mathbb{R}^4 \quad [F, G]_+ = FG + GF$

$\psi \psi = 0 \quad V = \mathbb{R}^4 \dots$

$[\psi_p, \psi_{\sigma}^*]_+ = \frac{1}{i} \sum_{\alpha} \gamma_{\alpha\sigma}^4 [\psi_p, \psi_{\alpha}^*]_+ = \delta_{p\sigma} d(\sigma x^{\alpha}) \quad (58')$

$[\psi_p, \psi_{\sigma}^*]_+ = [\psi_p^*, \psi_{\sigma}^*]_+ = [\psi_p^{\dagger}, \psi_{\sigma}^{\dagger}]_+ = 0$

21 階 / 階を考慮する $\psi \psi = 0 \dots (19) (20)$ とし一般式
 が $[]_-$ により $[]_+$ と $\psi \psi = 0$ の変換が
 見えない。

F が ψ, ψ^{\dagger} (2 階, 微分) \rightarrow linear
 $\psi \psi = 0$ の場合 $(19) (20)$ / 対応 $[]_+$ と $\psi \psi = 0$
 $\psi \psi = 0$ の場合 $\psi \psi = 0$, relativistische Invariancy
 $M = \dots$ $\psi \psi = 0$ の場合 / Klammersymbol $[]_+$ と $\psi \psi = 0$
 $[]_+$ と $\psi \psi = 0$ の場合 $\psi \psi = 0$ と relativistische Invariancy
 は $\psi \psi = 0$ であり \mathbb{R}^4 である。

$\psi \psi = 0$ とし (19) の $\psi \psi = 0$ の場合 F_1, F_2 及び $F_1 F_2 =$
 $\psi \psi = 0$ の場合 $\psi \psi = 0$ の場合 $\psi \psi = 0$ の場合 -- Zeichen ψ
 $\psi \psi = 0$ の場合 Klammersymbol $[]_+$ と $\psi \psi = 0$

$[F_1, F_2, Q_{\alpha}]_- = F_1 (F_2 Q_{\alpha} + Q_{\alpha} F_2) - (F_1 Q_{\alpha} + Q_{\alpha} F_1) F_2$

$[P_{\alpha}, F_1, F_2]_- = (P_{\alpha} F_1 + F_1 P_{\alpha}) F_2 - F_1 (P_{\alpha} F_2 + F_2 P_{\alpha})$

† $[P_\alpha, F_1]_-$, $[P_\alpha, F_2]_-$ かつ、

$$[P_\alpha, F_1, F_2]_- = [P_\alpha, F_1]_- F_2 + F_1 [P_\alpha, F_2]_-$$

$$-\cancel{[P_\alpha, F_1, F_2]_+} = -\cancel{[P_\alpha, F_1]_- F_2 - F_1 [P_\alpha, F_2]_-}$$

両辺の式を足す。

* 同様にして $P_\alpha Q_\beta Q_\gamma - Q_\beta Q_\gamma P_\alpha = \frac{\hbar}{2\pi c} \delta_{\beta\gamma} P_\alpha$ (19) 上式、左辺、

?

$$[P_\alpha Q_\beta, Q_\gamma]_- = P_\alpha Q_\beta Q_\gamma - Q_\gamma Q_\beta P_\alpha Q_\beta$$

$$= -(P_\alpha Q_\gamma + Q_\gamma P_\alpha) Q_\beta = -\frac{\hbar}{2\pi c} \delta_{\alpha\gamma} Q_\beta$$

右辺は $\frac{\hbar}{2\pi c} \delta_{\alpha\gamma} Q_\beta \delta(\mathbf{r}\mathbf{r}')$

† Dirac / Proton = 1個の粒子、荷電は e 、 $\hbar = 1$ の単位、
 Electron * $e = \text{Proton}$ 時、 ψ の波動関数の中心を \mathbf{r} とし、
 $\mathbf{r}' = \mathbf{r} + \mathbf{r}_0$ 、原点 \mathbf{r}_0 が \mathbf{r} の中心に在りて採用した事、

が成立し、 $\mathcal{L} = \mathcal{L}(\psi, \partial_\mu \psi, A_\mu) + \mathcal{L}_m(\psi, \partial_\mu \psi, A_\mu) + \mathcal{L}_f(\psi, \partial_\mu \psi, A_\mu)$
 $\psi, \partial_\mu \psi, A_\mu$ 等の Symbol を分解して、 ψ と $\partial_\mu \psi$ と
 A_μ とに分ける。

∴ ψ と $\partial_\mu \psi$ が $\psi^\dagger, \frac{\partial \psi^\dagger}{\partial x_i}, \psi, \frac{\partial \psi}{\partial x_i}$ / bilinear form
 $\Rightarrow \psi^\dagger$ が ψ の conjugate である。∴ ψ^\dagger は ψ の
 Klammersymbol $\psi^\dagger \psi$ である。∴ ψ^\dagger は ψ の
 2, $\psi^\dagger = \psi^\dagger$ (19) 及び (20) が成立する。^{*}

波、Quantelung と多体、相互作用、relativistisch invar-
 ianter + 取扱 ψ と ψ^\dagger と互換性 ψ と ψ^\dagger と 両方、両方
 244 Einstein-Bose-Statistik + Ausschließungs-
 prinzip (Äquivalenzverbot) と、形式的に ψ と ψ^\dagger と
 等しい。第 2 解が自由 ψ と ψ^\dagger と交換性 ψ と ψ^\dagger と
 + 交換性 ψ と ψ^\dagger との交換性。

Elektron = ψ と ψ^\dagger と。Proton = ψ と ψ^\dagger と。∴ ψ と ψ^\dagger と
 ψ と ψ^\dagger との交換性 ψ と ψ^\dagger と。∴ Elektron, ψ -
 函数 ψ と ψ^\dagger との交換性 ψ と ψ^\dagger と。∴ ψ と ψ^\dagger と
 の交換性 ψ と ψ^\dagger と。∴ Elektron, ψ と ψ^\dagger と、 m と M
 = ψ と ψ^\dagger との交換性 ψ と ψ^\dagger と。∴ ψ と ψ^\dagger との交換性
 とする。[†]

最後 = Materiewellen + elektromagnetische
 Feld + Wechselwirkung ψ と ψ^\dagger と。Lagrange 函数

廿九月十五日初

↑ 312 注 * 参照

*

klassisch = ... Fläche γ 球面 $2\pi r$ 之が $4\pi r^2$ 大 $\frac{1}{r^2}$ $\frac{1}{r}$ $\frac{1}{r^2}$

$$E_{\text{periodisch}} \perp df. \quad \therefore \int E_{\text{per.}} df = 0.$$

$$E_{\text{statisch}} = O\left(\frac{1}{r^2}\right) \quad \Phi_{\text{statisch}} = O\left(\frac{1}{r}\right)$$

$$\therefore \int E \Phi_0 df = 0 \quad \text{or } -\text{force} = \text{force}.$$

力は nicht-infinitesimal + V.-R. の 2 つの理論の
 重複を 2 つの異なる実際. 且 絶望を 2 つ. 万単 = V.-R.
 relat. Invarianz の 1 つの 2 つの 非常 = 困難 + u_0 //

Materiefeld + Elektromagnetisches Feld \rightarrow - 1 係 = 2 つの 条件.
 1 Feld = 2 つの Hamiltonian \bar{H} の 1 つの 2 つ.

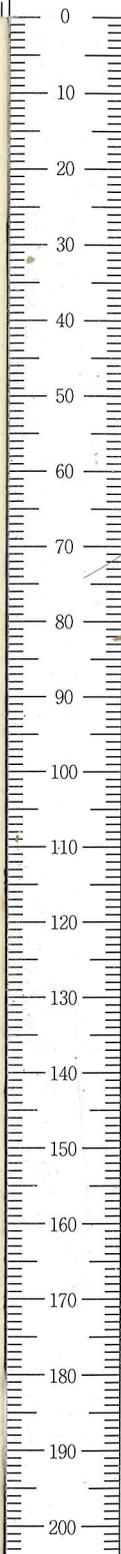
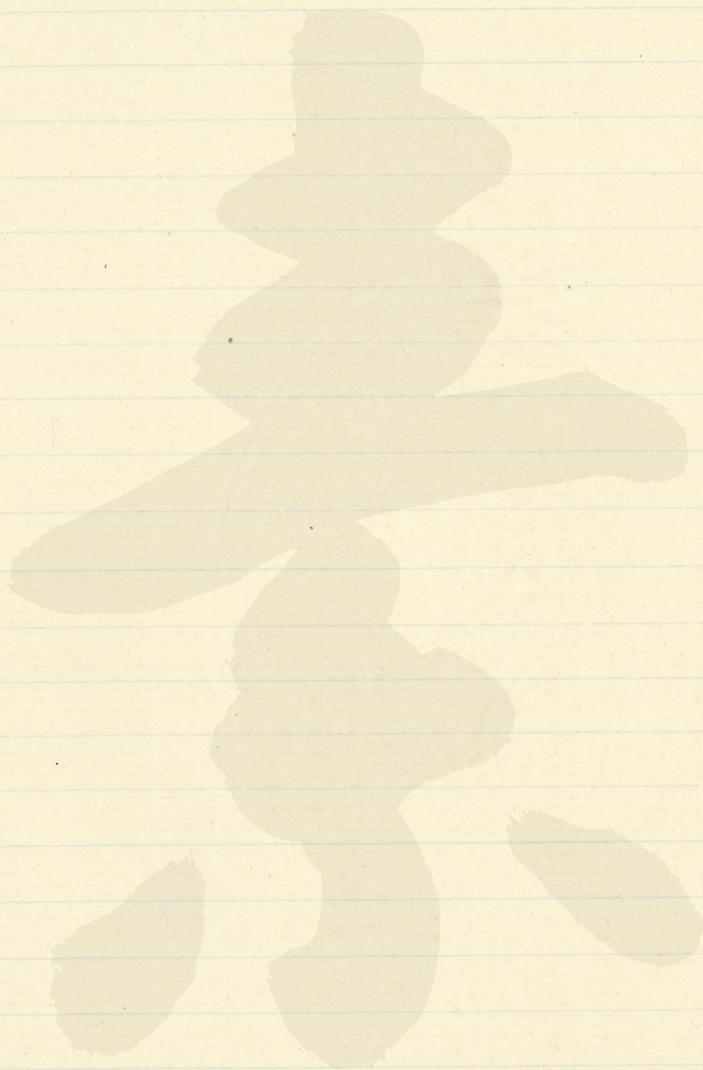
(48') ρ_0 (57) から Φ_0 の 2 つの 項. 1 つの 2 つ

$$\begin{aligned} \bar{H} &= \bar{H}^{(m)} + \bar{H}^{(s)} \\ &= \int [\psi^* \{ \alpha^k (\frac{\hbar c}{2m} \frac{\partial}{\partial x^k} + e A_k) + m c^2 \beta \} \psi \\ &\quad + \frac{1}{2} (H^2 + E^2)] dV. \end{aligned}$$

u_0 即ち $\int \Phi_0 \rho_0 dV$ + elektrostat. Energie, 1 項の 1 つの 2 つ. 1 項の 2 つの Flächenintegral
 $\int E \Phi_0 d\Omega = \int (E \text{ grad } \Phi_0 + \rho_0 \Phi_0) dV$
 の Fläche 7 大 7 の 2 つの 2 つの 2 つの 2 つの 2 つの 2 つ
 $2u_0^*$



40



のであろう。しかしこれは現実には兼ね、家へ
 引越した後は三軒ほどおくら。そのおくらで
 家へ帰って財布を盗まされたといふのは、これ何
 んど財布の盗まらるるおくらに居るらしい。あの船客
 は海客へ行って居つて居るまでたぬの時間では
 ないから行って船客の行つて居るが、中途で人
 が乗つたりおくらとおくらがある。どうも困
 るたのたつと居るから、忽ち船客の行つて居る
 所へ行って行くも一人や二人乗 運搬が乗客が過
 んで居る 船客の盗取をの眺いて見ると生憎
 はない。船客の盗取とて、^盗アツバツバを
 盗取おとさんが一人の子を盗取一人の子を盗取して
 入つてきて二人の子を盗取の上へ上げて、船客
 盗取へ盗取を取けた。どうも^盗アツバツバといふと
 人なるらしいので、この方^盗アツバツバかて 盗取おと
 さんといふので、船客の盗取へいつた船客の
 中に財布を盗取たかどうしたらよいが、船客の
 盗取かきぬいて見ると、これはないか近の
 船客の盗取か、盗取から、盗取から、盗取から、盗取から、
 盗取は一二一だといふ。盗取から盗取、
 盗取から盗取、盗取は盗取は盗取、盗取は盗取、
 盗取は盗取、盗取は盗取。

盗

我が妻は何に化て一人
春林に花はさきさきに咲くと
清蓮子好きし

鶴

櫻

萩

高
臺
寺

高
臺
寺

鶴

櫻

萩

高
臺
寺

美濃園系物語

遊園地風景

帳を取って ~~遊園地~~ 机の前に居る。 八月廿七日
 杖立つ也 楯に掛るか、ちぎれ雲、 //

ちびみ行くさま入道堂に杖の風。 //

~~木がこれに物干す遊園地~~ 遊園地の近道と。
 近道の 遊園地も堂也、開きし意。 /

かゆの火の煙は足の下に消えて //

紙のや夏休みから..

