

System 1: $\Psi = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \Psi_n$: normalized
 $\Psi_1, \Psi_2, \dots, \Psi_l$: orthogonal normalized functions

System 2: $u_1, u_2, \dots, u_\lambda$
 $u = \sum_{\nu=1}^{\lambda} b_{\nu} u_{\nu}$

System 1+2 :
 $\Phi = \sum_{n,\nu} a_{n\nu} \Psi_n u_{\nu}$: normalized

$$= \sum_{\nu=1}^{\lambda} \Psi_{\nu} u_{\nu} \quad \Psi_{\nu} = \sum_{n=1}^l a_{n\nu} \Psi_n$$

$$\int \tilde{\Phi} \Phi dV = \sum_{\mu,\nu} \int \Psi_{\mu} \Psi_{\nu} dV \cdot \delta_{\mu\nu} = 1$$

$$= \sum_{\mu=1}^{\lambda} \int \tilde{\Psi}_{\mu} \Psi_{\mu} dV = 1$$

$$= \sum_{\mu=1}^{\lambda} \int \left\{ \sum_{n=1}^l \tilde{a}_{n\mu} \Psi_n \cdot \sum_{m=1}^l a_{m\mu} \Psi_m \right\} dV$$

$$= \sum_{\mu=1}^{\lambda} \sum_{n=1}^l |a_{n\mu}|^2 = 1$$

System 1+2 : $H_{12} = H_1 + H_2 + V$

System 1+2 Ψ is stationary state Ψ is
 Ψ is stationary state Ψ is

$$H \Psi = E \Psi \quad (*)$$

is solution Ψ is

(is stationary state Ψ is is stationary state Ψ is
 is stationary state Ψ is)

さて、

$$\Psi = \sum_{\nu=1}^{\infty} \psi_{\nu} u_{\nu}$$

ϵ 上の (*) 式 $u_{\lambda} u_{\nu} \delta_{\lambda\nu}$ に対して $u_1, u_2, \dots, u_{\lambda}, u_{\lambda+1}, \dots$ H_2 の

eigenwert $W_1, W_2, \dots, W_{\lambda}$ なる基底 eigenfunction として ϵ の W 's の基底 u_{ν} として (この基底 u_{ν})

$$(H_1 + H_2 + V) \sum_{\nu=1}^{\infty} \psi_{\nu} u_{\nu} = E \sum_{\nu=1}^{\infty} \psi_{\nu} u_{\nu}$$

$$\sum_{\nu} (W_1 + W_2 + V) u_{\nu} \psi_{\nu} = \sum_{\nu} E \psi_{\nu} u_{\nu}$$

これに \tilde{u}_{μ} を乗じて積分すると

$$H_2 \int \tilde{u}_{\mu} \psi_{\nu} + \int \tilde{u}_{\mu} V \psi_{\nu} = (E \int \tilde{u}_{\mu} \psi_{\nu} - W_{\mu} \int \tilde{u}_{\mu} \psi_{\nu}) \psi_{\nu}$$

これより

$$V_{\mu\nu} = \int \tilde{u}_{\mu} V \psi_{\nu} - (E - W_{\mu}) \int \tilde{u}_{\mu} \psi_{\nu} d\tau$$

$\psi_1, \psi_2, \dots, \psi_{\lambda}$ は H_1 の eigenvalue $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_{\lambda}$

なる基底 eigenfunction である。

$$\psi_{\mu} = \sum_{n=1}^{\lambda} a_{n\mu} \psi_n$$

これより

$$\sum_n a_{n\mu} \epsilon_n \psi_n + \sum_{\mu, \nu} V_{\mu\nu} a_{\nu\mu} \psi_{\nu} = \sum_n (E - W_{\mu}) a_{n\mu} \psi_n$$

ψ_{μ} を基底 ψ_n として

$$\sum_n a_{n\mu} \epsilon_n + \sum_{\nu} V_{\mu\nu} a_{\nu\mu} = (E - W_{\mu}) a_{m\mu}$$

$$\text{or } (E - W_{\mu} - \epsilon_m) a_{m\mu} + \sum_{\nu} V_{\mu\nu} a_{\nu\mu} = 0$$

この式から E は ϵ_m である

| 20

pps + the system at $t=0$ is its density matrix $\rho = \frac{1}{N} \cdot 1$

→ this is the case))

→ $\rho = \frac{1}{N} \cdot 1$

in n , the system is in state n is the state n transition ϵ to n is ρ_{nn} . its prob. is $\rho_{nn} = \frac{1}{N}$ system of n_1, n_2, \dots, n_N

prob. $\rho_{\mu\nu} = \frac{1}{N} \delta_{\mu\nu}$. $w_{\mu\nu}, w_{\mu\nu}, \dots, w_{\mu\nu} \in \mathbb{R}$

$$\sum_{\nu=1}^N w_{\mu\nu} = 1.$$

then at t the system 1 is ψ_m the state is prob. is

$$\sum_{\nu} \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N |a_{m\nu}^{(ip)}|^2 \cdot w_{\mu\nu}$$

then,

system 1 is its density matrix is, time t is,

$$\rho_{mm}(t) = \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N |a_{m\nu}^{(ip)}|^2$$

○ non diagonal element is $\rho_{\mu\nu}(t) = 0$.

time t' is,

$$\rho_{mm}(t') = \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N |a_{m\nu}^{(ip)}|^2$$

○ non diagonal element is $\rho_{\mu\nu}(t') = 0$.

then V is Hermitic operator $V = V^\dagger$

$$w_{\mu\nu} = w_{\nu\mu}$$

○ $\sum_{\nu} w_{\nu\mu} = 1$ is the case.

($\Psi = U'$)

時間 t における
 状態 Ψ の時間発展

$$U \geq U'$$

この状態は Ψ である。

時間 t' における状態 Ψ' である。 $U (= U'')$ は U' の
 時間発展である。

○ non-diagonal element of ρ は t の経過と共に

$$\rho(t): \quad \rho_{nm}(t) = \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N \tilde{a}_{mp}^{(ip)} a_{np}^{(ip)}$$

time t における $\rho_{nm} = 0$ for $n \neq m$ である

$\Psi_1, \Psi_2, \dots, \Psi_N$ は基底状態である。

time t' における non-diagonal element は $\rho_{nm}(t')$ である

$$\sum_{p=1}^N \frac{1}{N} \sum_{m,v} \tilde{a}_{mv}^{(ip)} a_{nv}^{(ip)} \cdot W_{mv}$$

すなわち

time t' における system の u, v の state である

$$\rho_{nm}(t') = \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N \tilde{a}_{mv}^{(ip)}(t') a_{np}^{(ip)}(t')$$

すなわち $m=v$ ならば $\rho_{nm}(t') = \rho_{nm}(t)$ 。 $U = U'$

$m \neq v$ ならば $\rho(t')$ は diagonal である

$\tilde{a}_{mv}^{(ip)}$ は diagonal である。これは eigenfunction の
 system $\Psi_1, \Psi_2, \dots, \Psi_N$ である。

すると、

~~$\rho_{nm}(t)$~~

~~$a_{nv} = \sum_k b_{nk} a_{kv}$~~

~~$b_{mp} = \sum_k b_{mk} a_{kp}$~~

たまた、

$a'_{nv} = \sum_k a_{kv} S_{nk}$

$$\rho'_{nn} = \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N \tilde{a}_{mv}^{(ip)} a_{nv}^{(ip)}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N \sum_{k,j} \tilde{a}_{kv}^{(ip)} a_{jv}^{(ip)} S_{nk} S_{nj}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{p=1}^N \underbrace{\tilde{a}_{kv}^{(ip)} a_{jv}^{(ip)}}_{\rho_{kj}} \cdot \underbrace{S_{nk} S_{nj}}_{\delta_{kj}}$$

$$= \sum_{k=1}^l \rho_{kk} |S_{nk}|^2$$

したがって、system 2 の stationary state を search
 すること、つまり、system 1 の U-function の
 最小値を求めればよいことになる。
 この場合、interaction が小さく、system 1 の
 stationary state の transition がおおむね system 2 の
 状態に誘起されることになる。
 したがって transition のおこる率は indeterminate である
 system 2 の transition のおこる率は system 1 の transition
 によって決定されることになる。

system 2 is $\text{system 1} + \text{interaction}$ with
transition error, ϵ is classically behavior
error.

これは一般の大きな system として 同様の ^{degree of freedom} 自由度 (乃至 3次元自由度) ~~を~~ system 2 とする
はず。